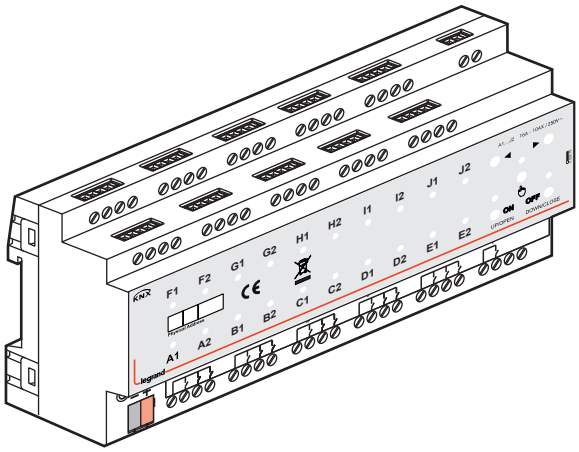
128, av. du Maréchal-de-Lattre-de-Tassigny - 87045 LIMOGES Cedex
Tel: +33(0)5 55 06 87 87 Fax: +33(0)5 55 06 88 88
www.legrand.com

Controllore KNX multiapplicazione DIN

Art. 0 026 72/73/74/76/78/79



INDICE ..... PAGINA

1. Utilizzo 3

2. Caratteristiche tecniche 3
2.1 Caratteristiche elettriche 3
2.2 Caratteristiche dei collegamenti 3
2.3 Consumo 3
2.4 Tipo di carico: 3
2.5 Caratteristiche meccaniche 3
2.6 Caratteristiche climatiche 3

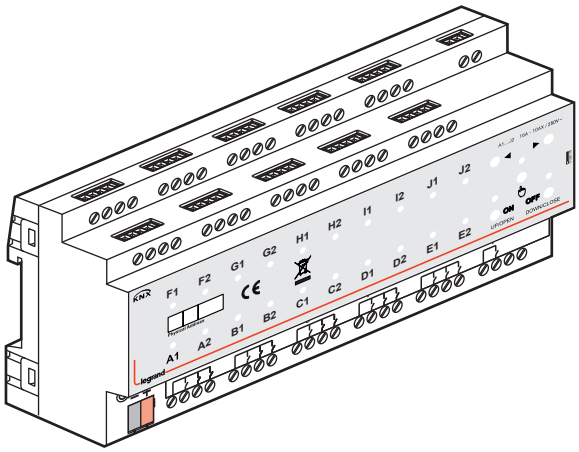
3. Dimensioni 3

4. Connessione 4

5. Funzionamento 6
5.1 Descrizione del dispositivo 6
5.2 Messa in servizio 6

6. Norme 6

7. Oggetti di comunicazione 7
7.1 Elenco degli oggetti 7
7.2 Parametro "General" 8
7.3 Parametro "Weather alarms" 9
7.4 Elenco delle scene 9
7.5 Parametro "Enable Input a…s" 1
7.5.1 Parametro "a - Switch Sensor" 10
7.5.2 Parametro "a - Switch Dim Sensor" 11
7.5.2 Parametro "a - Switch Dim Sensor" (continua) 11
7.5.3 Parametro "a - Blind Sensor" 11
7.5.4 Parametro "a - Value/Forced Operation" 12
7.6 Parametro "Enable Output A…J" 14
7.7 Parametro "Switch" 15
7.7.1 Parametro "A1 - General" 15
7.7.2 Parametro "A1 - Function" 16
7.7.2.1 Parametro "A1 - Staircase Function" 16
7.7.2.2 Parametro " A1 - External logic" 15
7.7.2.3 Parametro "A1 - Sweep" 15
7.7.2.4 Parametro "A1 - Scene" 17
7.8 Parametro "Blind" 18
7.8.1 Parametro "A/B – General" 18
7.8.2 Parametro "A/B – Drive Blind" 19
7.8.3 Parametro "A/B – Drive Slat" 19
7.8.4 Parametro "A/B – Functions" 20
7.8.4.1 Parametro "A/B – Position/Presets" 20
7.8.4.2 Parametro "A/B – Position/Presets" 21
7.8.4.3 Parametro "A/B – Forced position" 22
7.8.4.4 Parametro "A/B – Feedbacks" 22
7.8.4.5 Parametro "A/B – Scene" 22
7.9 Parametro "Valve Control" 23
7.9.1 Parametro "A/B – Control Input" 23
7.9.2 Parametro "A – Valve General" 24
7.9.3 Parametro "A – Function" 25
7.9.4 Parametro "A – Limit" 25



INDICE **PAGINA**

7.10 Parametro "Fan Coil" 25
7.10.1 Parametro "Fan" 25
7.10.2 Parametro "A/B1 - Status Message" 26
7.10.3 Parametro "A/B1 - Automatic Operation" 27
7.10.4 Parametro "A/B1 - Direct Mode" 27
7.11 Schema delle funzioni 28
7.12 Descrizione degli oggetti 28
7.12.1 Descrizione degli oggetti generali 28
7.13 Descrizione degli oggetti di ingresso 29
7.14 Descrizione degli oggetti di commutazione 29
7.15 Descrizione degli oggetti tapparella 30
7.16 Descrizione degli oggetti valvola 31
7.17 Descrizione degli oggetti ventilatore 31

1. UTILIZZO

I prodotti della serie RCU sono concepiti come soluzione all-in-one per diverse tipologie di ambiente quali appartamenti, camere d'albergo, ospedali e residenze.

La Room Control Unit soddisfa tutti i requisiti dell'impianto elettrico delle applicazioni d'ambiente e offre le seguenti funzioni in un unico prodotto.

- Commutazione dell'illuminazione
- Commutazione dei carichi
- Comando di tapparelle AC/DC
- Comando di fan coil (valvola a 2 e 3 punti)
- Ingressi a contatto pulito

L'RCU dispone di un massimo di 20 uscite a relè da 16 A. Queste uscite sono raggruppate in 5/4/3/2 canali di uscita indipendenti rispettivamente per XX = 20/16/12/8. Ogni canale può essere configurato con diversi modi di funzionamento, come segue:

- Uscita di commutazione x4
- Tapparella AC x2
- Tapparella DC x1
- Valvola a 2 punti x2
- Valvola a 3 punti x2

Adatto alla commutazione di carichi resistivi, capacitivi e induttivi, nonché di lampade fluorescenti secondo EN 60 669. Una singola uscita di commutazione offre le seguenti funzioni:

- Luce scale
- External logic
- Logica interna
- Priorità
- Soglia
- Ore di funzionamento
- Sweep

L'RCU dispone di un massimo di 18 canali di ingresso indipendenti. Un singolo canale di ingresso offre le seguenti funzioni:

- Ingresso interruttore / pulsante
- Comando dimmer
- Comando di tapparelle/veneziane
- Invio di valori
- Comando di scenari
- Contatore di impulsi

Il comando manuale è possibile per ogni canale tramite la pulsantiera integrata.

NON è richiesta l'alimentazione ausiliaria a 220 V.

2. CARATTERISTICHE TECNICHE

2.1 Caratteristiche elettriche

- Tensione: 21V… 30V~, SELV
- Consumo di corrente: ≤ 10 mA

2.2 Caratteristiche dei collegamenti

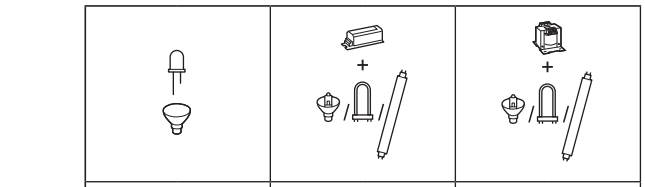
- Cablaggio (morsetti a vite): 2 x 1,5 mm^2 / 1 x 2,5 mm^2
- Coppia di serraggio max.: 0.5 Nm

2.3 Consumo

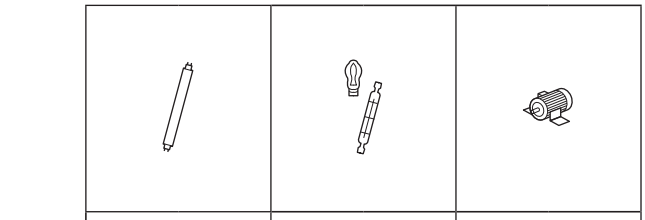
- Uscita: Numero XX uscite Tensione di commutazione: 250 V~ Frequenza: 50/60 Hz Corrente di commutazione 250 V~: 16A / AC 1 - 16A (200µF) Potenza massima di commutazione con carichi capacitivi: 4000 VA Durata meccanica: > 1 x 10^6
- Ingresso: Numero YY ingressi binari Tensione di scansione 5 V Corrente 1 mA Lunghezza cavo < 300 m

2. CARATTERISTICHE TECNICHE (continua)

2.4 Tipo di carico:



240 V~	400 VA	1,6 A	2400 VA	10 A	1800 VA	8 A



240 V~	2400 VA	10 A	4000 VA	17 A	1000 VA	5 A

2.5 Caratteristiche meccaniche

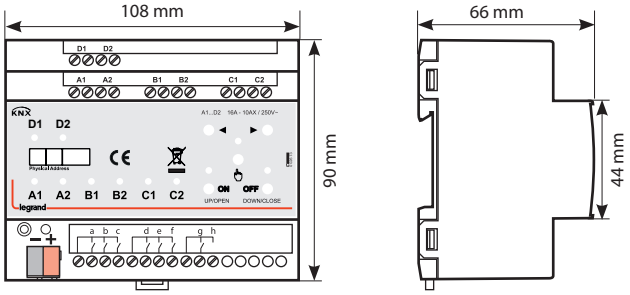
- IP 20
- Classe di isolamento II
- Numero di moduli: 6-10
- Peso: 65 g

2.6 Caratteristiche climatiche

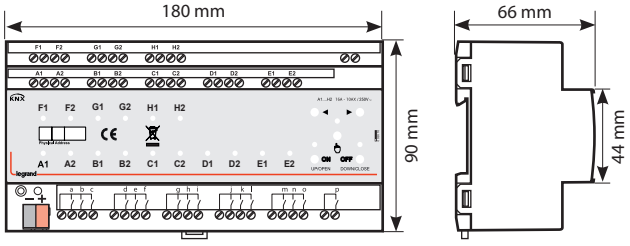
- Temperatura di funzionamento: -5°C a +45°C
- Temperatura di stoccaggio: -25°C a +55°C
- umidità relativa max.: 85 % senza condensa

3. DIMENSIONI

0 026 72/73/74

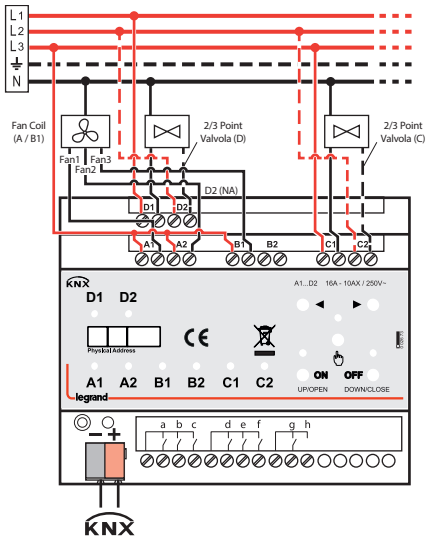


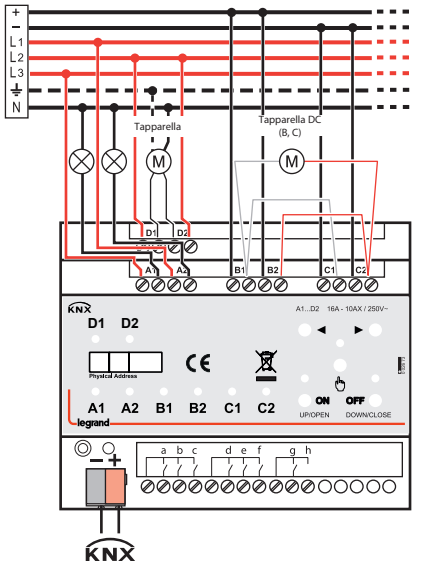
0 026 76/78/79



4. CONNESSIONE

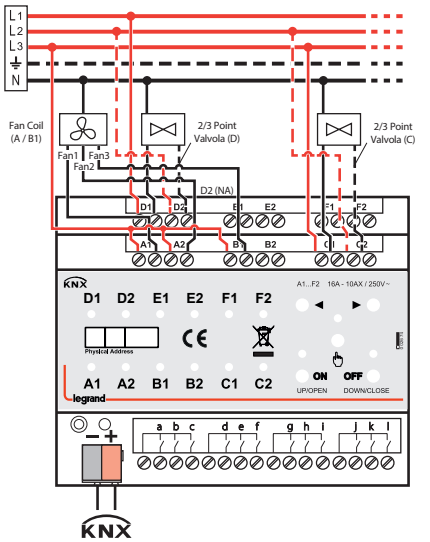
0 026 72/73

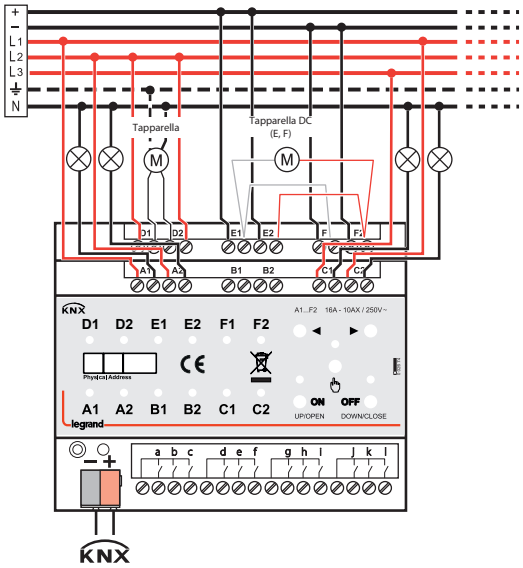




4. CONNESSIONE (continua)

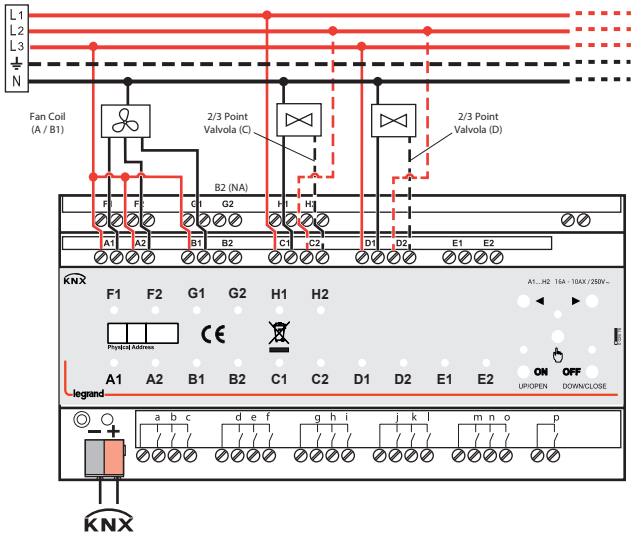
0 026 74

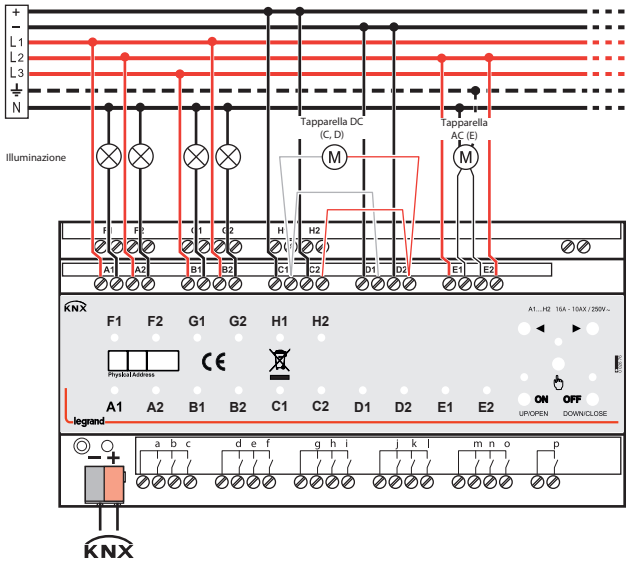




4. CONNESSIONE (continua)

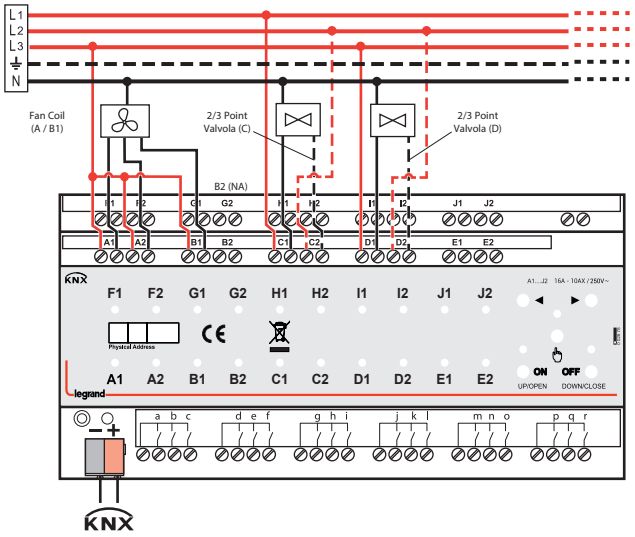
0 026 76

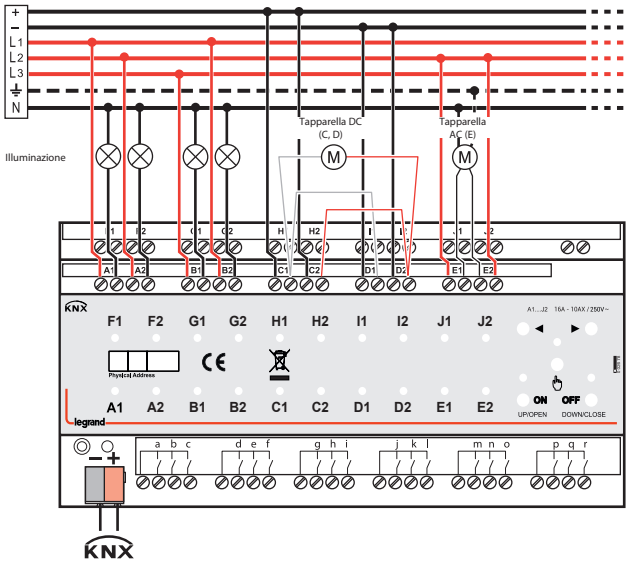




4. CONNESSIONE (continua)

0 026 78/79

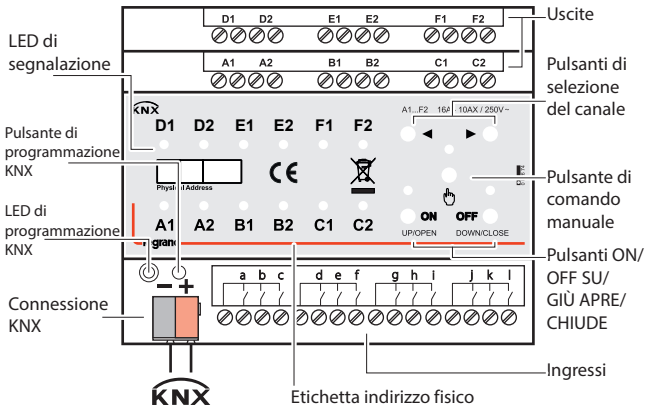




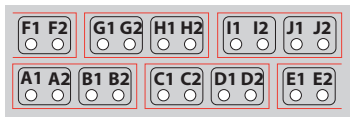
5. FUNZIONAMENTO

■ 5.1 Descrizione del dispositivo

0 026 74



Le uscite comprendono 5 uscite indipendenti (AB, CD, EF, GH, IJ)



■ 5.2 Messa in servizio

L'indirizzamento fisico e la programmazione possono essere effettuati con ETS4 o versioni successive...

Importante:

Informazioni dettagliate sulla configurazione dei parametri sono riportate nel manuale del prodotto.

L'installazione e la messa in servizio del dispositivo devono essere eseguite esclusivamente da elettricisti qualificati. Nella progettazione e nella realizzazione dell'impianto elettrico devono essere rispettate le norme, le direttive, i regolamenti e le istruzioni pertinenti.

- Al collegamento del dispositivo, accertarsi che il dispositivo possa essere sezionato!
- Proteggere il dispositivo da umidità, sporco e danni durante il trasporto, lo stoccaggio e il funzionamento!
- Non utilizzare il dispositivo al di fuori dei dati tecnici specificati.
- Il dispositivo deve essere utilizzato esclusivamente in involucri chiusi, come i quadri di distribuzione.

6. NORME

- Grado di protezione: EN 60 529
- Classe di isolamento II: EN 61 140
- Installazione: EN 60 715

7. OGGETTI DI COMUNICAZIONE

■ 7.1 Elenco degli oggetti

Il dispositivo dispone di 254 oggetti di comunicazione. Nella tabella seguente è riportata una panoramica di tutti gli oggetti di comunicazione del dispositivo. I nomi degli oggetti cambiano in funzione della funzione del canale, come segue.

Fan coil: Fan A/B1, Fan C/D1, Fan E/F1, Fan G/H1, Fan I/J1 etc.

Comando valvole: Valve A/B, Valve C/D, Valve E/F, Valve G/H, Valve I/J.

Tapparella/veneziana DC: Output A/B, Output C/D, Output E/F, Output G/H, Output I/J.

Tapparella/veneziana AC: Output A, Output B, Output C, Output D, Output E.

Switch: Output A1, Output A2, Output B1, Output B2, Output C1, Output C2 etc.

N.	Nome	Funzione	Tipo DTP		Flag
0	General	In operation	1.002	1 bit	CWT
1	General	Scene 8-bit	18.001	1 byte	CW
2	Blind	Wind alarm	1.005	1 bit	CWTU
3	Blind	Rain alarm	1.005	1 bit	CWTU
4	Blind	Frost alarm	1.005	1 bit	CWTU
5	Input a	Disable	1.003	1 bit	CW
6	Input a	Switch	1.001	1 bit	CWT
		Switch – short	1.001	1 bit	CWT
		Shutter Up/Down	1.008	1 bit	CT
		Value (0,1)	1.001	1 bit	CWT
		Value (forced)	2.001	2 bit	CWT
		Value [0...255]	5.001	8 bit	CWT
		Value [0...65535]	8.001	16 bit	CWT
		Value [-32768...32767]	7.001	16 bit	CWT
		Value [0...4294967295]	12.001	32 bit	CWT
7	Input a	Switch – long	1.001	1 bit	CWT
		Dimming brighter / darker	3.007	4 bit	CT
		Shutter stop / lamella	1.007	1 bit	CT
		Value (0,1) - long	1.001	1 bit	CT
		Value (forced) - long	2.001	1 bit	CT
		Value [0...255] - long	5.001	8 bit	CT
		Value [0...65535] - long	8.001	16 bit	CT
		Value [-32768...32767]	7.001	16 bit	CT
		Value [0...4294967295]	12.001	32 bit	CT
8	Input a	Shutter upper limit position	1.002	1 bit	CW
		Value (temperature)	14.068	32 bit	CT
9	Input a	Shutter lower limit position	1.002	1 bit	CW
		Value (temperature) - long	14.068	32 bit	CT
10…94	Input b … s	Same as "Input a"			
95	Output A1	Switch	1.001	1 bit	CW
	Output A Output A/B	Move blind/shutters up-down	1.008	1 bit	CW
	Fan A/B1	Fan speed switch	5.010	1 byte	CW
	Control input	Control value HEATING	5.001	1 byte	CW
96	Output A1	Status Switch	1.001	1 bit	CW
	Output A Output A/B	Slat adjustment/stop up-down	1.007	1 bit	CW
	Fan A/B1	Switch speed 1	1.001	1 bit	CW
	Control input	Control value COOLING	5.001	1 byte	CW
97	Output A1	Enable staircase function	1.003	1 bit	CRW
	Output A	Blind/shutters up-down limited	1.008	1 bit	CW
	Output A/B	Enable limitation	1.003	1 bit	CW
	Fan A/B1	Switch speed 2	1.001	1 bit	CW
	Control input	Toggle Heating/Cooling	1.100	1 bit	CW
98	Output A1	Staircase lighting duration	7.007	2 byte	CRW
	Output A Output A/B	Move to position height 0…255	5.001	1 byte	CW
	Fan A/B1	Switch speed 3	1.001	1 bit	CW
	Control input	Fault control value	1.005	1 bit	CRT
99	Output A1	Permanent ON	1.001	1 bit	CW
	Output A/B	Move slats 0…255	5.001	1 byte	CW
	Fan A/B1	Fan speed UP/DOWN	1.007	1 bit	CW
	Valve HEATING	Block	1.003	1 bit	CW

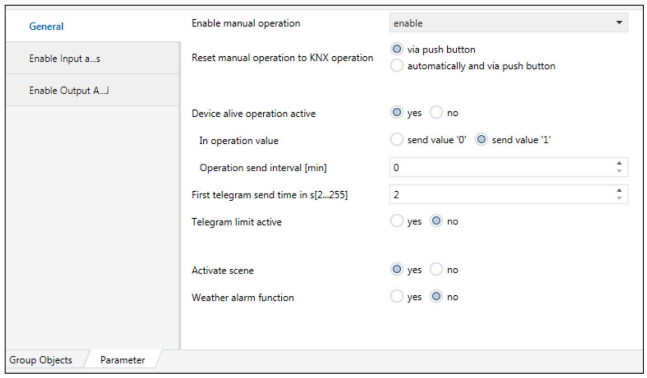
7. OGGETTI DI COMUNICAZIONE (continua)

■ 7.1 Elenco degli oggetti (continua)

N.	Nome	Funzione	Tipo DTP		Flag
100	Output A1	External logic input	1.001	1 bit	CW
	Output A Output A/B	Move to position 1, 2	1.022	1 bit	CW
	Fan A/B1	Status fan ON/OFF	1.001	1 bit	CT
	Valve HEATING	Forced operation	1.003	1 bit	CW
101	Output A1	Forced positioning	2.001	2 bit	CW
	Output A Output A/B	Move to position 3, 4	1.022	1 bit	CW
	Fan A/B1	Status fan speed	5.010	1 byte	CRT
	Valve HEATING	Trigger valve purge	1.017	1 bit	CW
102	Output A1	Sweep	1.017	1 bit	CW
	Output A Output A/B	Set position 1, 2	1.022	1 bit	CW
	Fan A/B1	Status fan speed 1	1.001	1 bit	CRT
	Valve HEATING	Status valve purge	1.003	1 bit	CRT
103	Output A2	Switch	1.001	1 bit	CW
	Output A Output A/B	Set position 3, 4	1.022	1 bit	CW
	Fan A/B1	Status fan speed 2	1.001	1 bit	CRT
	Valve HEATING	Status valve position	1.001	1 bit	CRT
		Status valve position	5.001	1 byte	CRT
104	Output A2	Status Switch	1.001	1 bit	CW
	Output A Output A/B	Trigger reference movement	1.008	1 bit	CW
	Fan A/B1	Status fan speed 3	1.001	1 bit	CRT
	Valve COOLING	Block	1.003	1 bit	CW
105	Output A2	Enable staircase function	1.003	1 bit	CRW
	Output A Output A/B	Block	1.003	1 bit	CWTU
	Fan A/B1	Forced operation	1.003	1 bit	CW
	Valve COOLING	Forced operation	1.003	1 bit	CW
106	Output A2	Staircase lighting duration	7.007	2 byte	CRW
	Output A	Forced operation 1 bit	1.003	1 bit	CWTU
	Output A/B	Forced operation 2 bit	2.002	2 bit	CW
	Fan A/B1	Automatic ON/OFF	1.003	1 bit	CW
	Valve COOLING	Trigger valve purge	1.017	1 bit	CW
107	Output A2	Permanent ON	1.001	1 bit	CW
	Output A Output A/B	Status height 0…255	5.001	1 byte	CRT
	Fan A/B1	Status automatic	1.003	1 bit	CW
	Valve COOLING	Status valve purge	1.003	1 bit	CRT
108	Output A2	External logic input	1.001	1 bit	CW
	Output A	Status slat 0…255	5.001	1 byte	CRT
	Valve COOLING	Status valve position	1.001	1 bit	CRT
		Status valve position	5.001	1 byte	CRT
109	Output A2	Forced positioning	2.001	2 bit	CW
	Output A Output A/B	Status upper end position	1.011	1 bit	CRT
110	Output A2	Sweep	1.017	1 bit	CW
	Output A Output A/B	Status lower end position	1.011	1 bit	CRT
111…254	Output B1…U2 Output C/D… Output T/U	Come "Output A1" per la commutazione Come "Output A/B" per le tapparelle			

7. OGGETTI DI COMUNICAZIONE (continua)

■ 7.2 Parametro "General"



Abilitazione del comando manuale	disabilita ***abilita**

Questo parametro consente di abilitare/disabilitare il comando manuale. Se il comando manuale è abilitato, il carico collegato può essere comandato tramite il corrispondente pulsante di canale sul dispositivo.

• Impostare il parametro su "**abilita**"

Questa selezione abilita il comando manuale.

• Impostare il parametro su "**disabilita**"

Questa selezione disabilita il comando manuale.

Ripristino dal comando manuale al comando KNX	***tramite pulsante** automaticamente e tramite pulsante

Questo parametro determina per quanto tempo il comando manuale rimane attivo.

Tempo di ripristino automatico in s[10…6000]	10…***300**…6000

Il comando manuale rimane attivo fino allo scadere del tempo impostato oppure fino alla disattivazione manuale tramite pulsante.

Segnalazione di dispositivo attivo	***no** sì

Questo oggetto è utilizzato per segnalare che il dispositivo è ancora attivo e collegato alla linea KNX (heartbeat). Se il telegramma di presenza non viene ricevuto, il dispositivo può essere guasto oppure il cavo KNX può essere scollegato. Se il parametro è impostato su "**sì**", compaiono i parametri seguenti.

Bit di funzionamento	0 ***1**

Il valore del telegramma può essere impostato su "1" oppure "0".

Intervallo di invio del segnale di funzionamento	1…***300**…65535

Il valore del telegramma viene inviato ciclicamente secondo l'intervallo di tempo impostato.

Ritardo di trasmissione [2…255s] dopo il ritorno della tensione di bus	***2**…255

Il parametro definisce il comportamento dell'attuatore al ritorno della tensione di bus. Il tempo di ritardo di trasmissione determina l'intervallo tra il ripristino della tensione di bus e il momento a partire dal quale possono essere inviati i telegrammi.

Limitazione dei telegrammi attiva	no ***yes**

I telegrammi inviati dal gateway possono essere limitati con questo parametro. Se si seleziona "sì", compaiono i parametri seguenti.

Periodo di limitazione dei telegrammi	50ms…***10s**…1dk

Il periodo di limitazione può essere selezionato tramite il parametro relativo.

Numero max. di telegrammi trasmessi	1…***20**…255

Numero massimo di telegrammi che possono essere inviati liberamente entro un periodo.

Nota:

Se il valore dell'oggetto non può essere inviato entro il tempo di un periodo, l'oggetto viene memorizzato in buffer per il periodo successivo. L'oggetto memorizzato viene aggiornato se il valore dell'oggetto cambia.

7. OGGETTI DI COMUNICAZIONE (continua)

■ 7.2 Parametro "General" (continua)

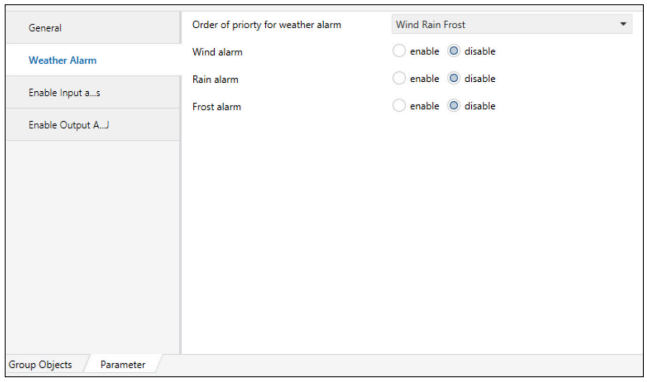
Attivazione scene	***yes** no

Se il parametro è impostato su "**sì**", la sezione "Scenes" diventa visibile tra i titoli dei parametri.

Funzione allarme meteo	abilita ***disabilita**

Se il parametro è impostato su "sì", la sezione "Weather Alarm" diventa visibile tra i titoli dei parametri. Le informazioni sull'allarme meteo si trovano nella sezione "Weather Alarm".

■ 7.3 Parametro "Weather alarms"



Ordine di priorità degli allarmi meteo	***1.Vento 2.Pioggia 3.Gelo** 1.Vento 2.Gelo 3.Pioggia 1.Pioggia 2.Vento 3.Gelo 1.Pioggia 2.Gelo 3.Vento 1.Gelo 2.Vento 3.Pioggia 1.Gelo 2.Pioggia 3.Vento

Se viene attivato un allarme, gli azionamenti si portano in una posizione di sicurezza e vi rimangono fino al termine dell'evento. È possibile selezionare la priorità dell'allarme meteo. Questo parametro si applica a tutti i canali tapparella/veneziana abilitati alla funzione di protezione meteo. Se si verificano contemporaneamente più allarmi meteo, viene attivato solo l'allarme con la priorità più alta. Gli altri allarmi a priorità inferiore vengono eseguiti al termine dell'allarme a priorità più alta.

Wind alarm	***disabilita** abilita

Questo parametro attiva l'allarme vento. Se il parametro è impostato su "abilita", diventa visibile il parametro "Monitoring period for wind alarm in s [0…1000]".

Periodo di monitoraggio per l'allarme vento in s [0…1000]	***0**…1000

Il telegramma della stazione meteo attiva viene monitorato ciclicamente. L'attuatore attende un telegramma dalla stazione meteo entro il tempo di ciclo. Se il telegramma non viene ricevuto entro questo tempo di monitoraggio, l'attuatore presume che la stazione meteo sia guasta o che la linea bus sia danneggiata e la tapparella si porta nella posizione parametrizzata.

0: se si seleziona "**0**", il monitoraggio ciclico è disattivato. Se il valore del telegramma di allarme è "**1**", l'allarme meteo è attivato.

Rain alarm	***disabilita** abilita

Questo parametro attiva l'allarme pioggia. Se il parametro è impostato su "**abilita**", "**Monitoring period for rain alarm in s [0…1000]**".

7. OGGETTI DI COMUNICAZIONE (continua)

■ 7.3 Parametro "Weather alarms" (continua)

Periodo di monitoraggio per l'allarme pioggia in s [0…1000]	***0**…1000

Il telegramma della stazione meteo attiva viene monitorato ciclicamente. L'attuatore attende un telegramma dalla stazione meteo entro il tempo di ciclo. Se il telegramma non viene ricevuto entro questo tempo di monitoraggio, l'attuatore presume che la stazione meteo sia guasta o che la linea bus sia danneggiata e la tapparella si porta nella posizione parametrizzata.

• **0**: se si seleziona "**0**", il monitoraggio ciclico è disattivato. Se il valore del telegramma di allarme è "**1**", l'allarme meteo è attivato.

Frost alarm	***disabilita** abilita

Questo parametro attiva l'allarme gelo. Se il parametro è impostato su "**abilita**", "**Monitoring period for frost alarm in s [0…1000]**".

Periodo di monitoraggio per l'allarme gelo in s [0…1000]	***0**…1000

Il telegramma della stazione meteo attiva viene monitorato ciclicamente. L'attuatore attende un telegramma dalla stazione meteo entro il tempo di ciclo. Se il telegramma non viene ricevuto entro questo tempo di monitoraggio, l'attuatore presume che la stazione meteo sia guasta o che la linea bus sia danneggiata e la tapparella si porta nella posizione parametrizzata.

• **0**: se si seleziona "**0**", il monitoraggio ciclico è disattivato. Se il valore del telegramma di allarme è "**1**", l'allarme meteo è attivato.

■ 7.4 Elenco delle scene

La funzione scenari dell'attuatore di commutazione dispone di un oggetto scenario a 8 bit. È possibile definire ciascuna delle 64 scene tramite la finestra dei parametri. Per ogni relè o per ogni tapparella possono essere memorizzati 8 valori indipendenti. Per la funzione di commutazione è possibile specificare lo stato del relè: OFF (contatto aperto) oppure ON (contatto chiuso). Utilizzando le tapparelle è possibile configurare l'altezza della tapparella e la posizione delle lamelle. È possibile salvare come valori di scenario sia la posizione di altezza sia l'angolo di apertura delle lamelle.

Quando l'attuatore riceve un telegramma che richiama un indirizzo di scenario:

- se il gruppo di uscite è configurato come tapparella, l'azionamento si porta nella posizione memorizzata e le lamelle vengono orientate.
- se il gruppo di uscite è configurato come commutazione, l'attuatore valuta l'indirizzo di scenario trasmesso e porta l'uscita al valore di scenario memorizzato.

Una scena viene attivata quando riceve il proprio numero di scena sull'oggetto scenario. La memorizzazione dei valori attuali del canale avviene tramite lo stesso oggetto scenario.

Ad esempio:

Scena	richiamo		memorizzazione	
	Es.	Dec.	Es.	Dec.
1	0x00	0	0x80	128
2	0x01	1	0x81	129
3	0x02	2	0x82	130
4	0x03	3	0x83	131
5	0x04	4	0x84	132
6	0x05	5	0x85	133
7	0x06	6	0x86	134
8	0x07	7	0x87	135
9	0x08	8	0x88	136
10	0x09	9	0x89	137
11	0x0A	10	0x8A	138
…	…	…	…	…
63	0x3E	62	0xE2	190
64	0x3F	63	0xE3	191

7. OGGETTI DI COMUNICAZIONE (continua)

■ 7.4 Elenco delle scene (continua)

Sovrascrittura delle scene al download	no ***yes**

Questo parametro seleziona la reazione all'impostazione della scena.
• Impostare il parametro su "no";

Durante la memorizzazione di una scena, i valori della scena vengono salvati nel dispositivo. Per proteggere la scena presente nel dispositivo, selezionare "no".
• Impostare il parametro su "sì";

I valori originali dei parametri ETS possono essere ricaricati nel dispositivo durante l'operazione di download da ETS.

1…64 numero scena (0 = nessuna assegnazione)	***0**…64

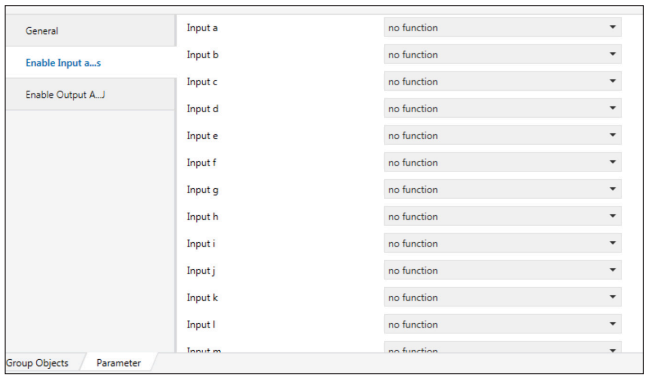
Questo parametro indica a quale scena appartengono i parametri seguenti. Il valore 0 significa che i parametri seguenti non appartengono ad alcuna scena.

Valore posizione tapparella in %[100]	***0**…100
Valore posizione lamelle in %[100]	***0**…100
…	**…**
Valore	***OFF** ON

Questi parametri sono comuni alla tapparella e alla commutazione.
• Se il parametro "Output group A" **è impostato su** "2 x switch", i parametri di scena indicano lo stato di commutazione ON/OFF.
• Se il parametro "Output group A" **è impostato su** "1 x blind", i parametri di scena indicano l'altezza della tapparella e la posizione delle lamelle.

Se come tipo di tapparella è selezionato l'avvolgibile, il parametro della posizione delle lamelle non è valido. 0%: tapparella aperta, 100%: tapparella completamente abbassata; è inoltre possibile selezionare valori compresi tra %0 e %100. Questo parametro serve a parametrizzare la posizione della tapparella che viene eseguita al richiamo della scena.

■ 7.5 Parametro "Enable Input a…s"



Ingresso a…s	***nessuna funzione** sensore di commutazione sensore di commutazione/dimmerazione sensore tapparella invio di valori

Questo parametro consente di selezionare la funzione dell'ingresso.
• Questo parametro è impostato su "switch sensor"

Distinzione tra pressione breve/lunga e invio ciclico.
• Questo parametro è impostato su "switch dim sensor"

Sono possibili la dimmerazione start-stop e la dimmerazione a passi.
• Questo parametro è impostato su "shutter sensor"

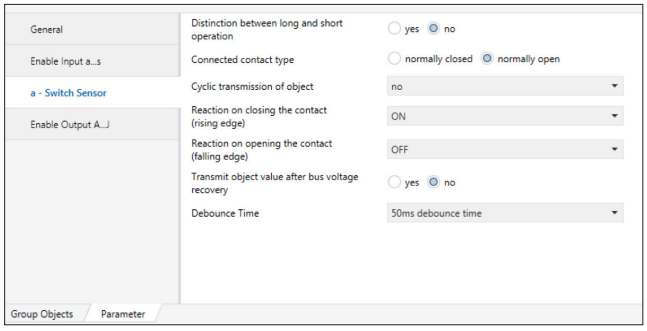
Per il movimento/l'orientamento delle lamelle di una veneziana o di una tapparella.
• Questo parametro è impostato su "value operation"

È possibile inviare valori o data point type differenti.

7. OGGETTI DI COMUNICAZIONE (continua)

■ 7.5 Parametro "Enable Input a…s" (continua)

7.5.1 Parametro "a - Switch Sensor"



Questa funzione è utilizzata, per gli ingressi binari ai quali è collegato un interruttore o un pulsante, per inviare un telegramma di commutazione (ON, OFF o TOGGLE) come reazione a un fronte di salita e/o di discesa del segnale su tale ingresso. Dispone solo di oggetti di comunicazione a 1 bit.

Antirimbalzo: Il rimbalzo è la tendenza di due contatti metallici di un dispositivo elettronico a generare più segnali durante la chiusura o l'apertura; l'antirimbalzo è un qualsiasi dispositivo hardware o software che garantisce che venga elaborato un solo segnale per ogni apertura o chiusura del contatto.

Un effetto analogo si verifica all'apertura di un interruttore realizzato con un contatto metallico. La soluzione abituale è un dispositivo o un software di antirimbalzo che garantisce la registrazione di un solo segnale digitale entro un tempo determinato (di norma millisecondi).

Pressione breve/lunga: La distinzione tra pressione breve e lunga si basa sulla misura della durata dell'impulso. L'evento non viene più generato alla pressione del pulsante, bensì al suo rilascio. Ciò può influire sulla sensazione di reattività.

L'immagine di questa fase mostra la temporizzazione della pressione lunga e di quella breve, con una soglia di pressione lunga pari al periodo Tl. Una pressione del pulsante più lunga del periodo Td ma più breve del periodo Tl viene considerata pressione breve.

Distinzione tra pressione breve e lunga	sì ***no**

Se il parametro è impostato su no, l'ingresso viene valutato normalmente su ogni fronte del segnale di ingresso. Se è selezionato sì, dopo l'apertura/chiusura del contatto è previsto un ritardo per determinare se si tratta di una pressione breve o lunga.

Tipo di contatto collegato	normalmente chiuso ***normalmente aperto**

Questo parametro è visibile se è prevista la distinzione tra pressione breve e lunga. Qui si imposta il tipo di contatto del pulsante collegato al canale.

Trasmissione ciclica dell'oggetto	***no** "switch" = OFF "switch" = ON sempre

Questo parametro è visibile se non è prevista la distinzione tra pressione breve e lunga. Questo parametro determina se e quando un valore di commutazione viene inviato ciclicamente tramite il corrispondente oggetto di comunicazione.

Reazione alla chiusura del contatto (fronte di salita)	***ON** OFF TOGGLE nessuna reazione

Questo parametro è visibile se non è prevista la distinzione tra pressione breve e lunga. Questo parametro determina il valore di commutazione da inviare alla chiusura del contatto.

Reazione all'apertura del contatto (fronte di discesa)	ON ***OFF** TOGGLE nessuna reazione

Questo parametro è visibile se non è prevista la distinzione tra pressione breve e lunga. Questo parametro determina il valore di commutazione da inviare all'apertura del contatto.

7. OGGETTI DI COMUNICAZIONE (continua)

■ 7.5 Parametro "Enable Input a…s" (continua)

7.5.1 Parametro "a - Switch Sensor" (continua)

Il telegramma viene ripetuto ogni (tempo di ciclo di trasmissione): base	100ms ***1s** 10s 1min 10min

Questo parametro determina il tempo di ciclo desiderato.

Tempo di periodo: Base x Fattore

Fattore	2…***30**…255

Selezionare il fattore di tempo, tra [2…255]

Reazione alla pressione breve	***ON** OFF TOGGLE nessuna reazione

Questo parametro è visibile se è prevista la distinzione tra pressione breve e lunga. Questo parametro determina il valore di commutazione da inviare alla pressione breve del contatto.

Reazione alla pressione lunga	ON ***OFF** TOGGLE nessuna reazione

Questo parametro è visibile se è prevista la distinzione tra pressione breve e lunga. Questo parametro determina il valore di commutazione da inviare alla pressione lunga del contatto.

Numero di oggetti per pressione breve/ lunga	***1 oggetto** 2 oggetti

Questo parametro è visibile se è prevista la distinzione tra pressione breve e lunga. Con l'opzione 2 oggetti di comunicazione è possibile abilitare un ulteriore oggetto di comunicazione.

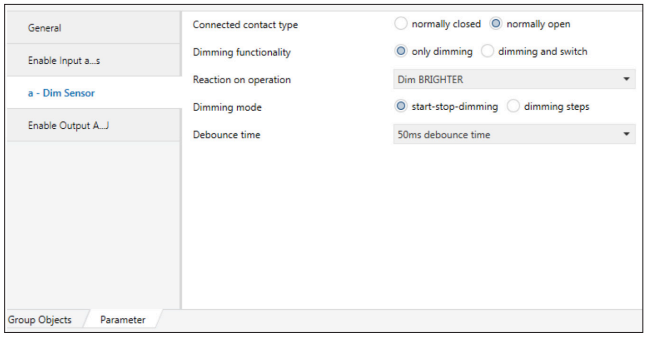
Tempo di antirimbalzo	***10ms**…50ms…150ms

L'antirimbalzo agisce sull'ingresso: significa verificare due volte in un breve intervallo di tempo per accertarsi che il pulsante sia stato effettivamente premuto.

7. OGGETTI DI COMUNICAZIONE (continua)

■ 7.5 Parametro "Enable Input a…s" (continua)

7.5.2 Parametro "a - Switch Dim Sensor"



È possibile utilizzare il corrispondente ingresso per accendere o spegnere la luce oppure per regolarla. Durante la regolazione, l'aumento o la diminuzione della luminosità avviene tramite l'oggetto di dimmerazione a 4 bit; i parametri relativi ai passi di dimmerazione possono essere impostati. Inoltre è possibile trasmettere ciclicamente il corrispondente passo di dimmerazione per un periodo di tempo impostabile a piacere.

Tipo di contatto collegato	normalmente chiuso ***normalmente aperto**

Qui si imposta il tipo di contatto del pulsante collegato al canale.

Funzionalità di dimmerazione	Dimmerazione e commutazione ***Solo dimmerazione**

- Questo parametro è impostato su "**Dimmerazione e commutazione**";

Se l'attuatore dimmer è stato acceso con una pressione breve del pulsante, la prima pressione lunga aumenta/diminuisce la luminosità.

- Questo parametro è impostato su "**Solo dimmerazione**";

Il vantaggio della funzione "Only dimming" è che non è prevista alcuna distinzione tra pressione breve e lunga. Non è necessario attendere una pressione lunga.

Reazione alla pressione breve	ON OFF ***TOGGLE** nessuna reazione

Questo parametro è visibile se è selezionato il funzionamento "**Dimmerazione e commutazione**".

Alla pressione breve del pulsante viene utilizzato il valore attualmente memorizzato nell'oggetto di commutazione. Un telegramma ON o OFF viene generato solo al rilascio del pulsante (fronte di discesa).

Reazione alla pressione lunga	***Dimmerazione PIÙ CHIARO** Dimmerazione PIÙ SCURO Dimmerazione PIÙ CHIARO/PIÙ SCURO

Con la pressione lunga del pulsante la luce diventa più chiara o più scura in funzione del valore dell'oggetto e dell'ultima direzione di dimmerazione comandata.

Una pressione lunga modifica il valore dell'oggetto "Dimming".

Pressione lunga dopo	***0,3s**…10s

Questo parametro è visibile se il parametro è impostato su "Dimming and switching". Qui si seleziona la durata della pressione lunga.

Modo di dimmerazione	***dimmerazione start-stop** passi di dimmerazione

- "**Dimmerazione start-stop**": avvia il processo di dimmerazione con un telegramma PIÙ CHIARO o PIÙ SCURO. Inoltre, al rilascio del pulsante viene inviato il telegramma di STOP della dimmerazione. In questo caso non è necessario l'invio ciclico del telegramma.
- "**Passi di dimmerazione**": il telegramma di dimmerazione viene inviato ciclicamente durante una pressione lunga. Il telegramma di STOP viene inviato al termine dell'azionamento.

Variazione di luminosità per ogni telegramma inviato	%100…***%6,25**…%1,56

Questo parametro è visibile solo con l'opzione "Dimming steps". Questo parametro viene inviato ciclicamente con ogni telegramma di dimmerazione.

7. OGGETTI DI COMUNICAZIONE (continua)

■ 7.5 Parametro "Enable Input a…s" (continua)

7.5.2 Parametro "a - Switch Dim Sensor" (continua)

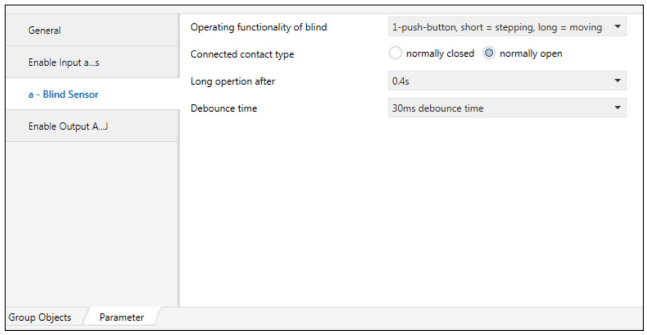
Tempo di ciclo di trasmissione: Il telegramma viene ripetuto ogni	0,3s…***0,5s**…10s

Questo parametro è visibile solo con l'opzione "**Passi di dimmerazione**". Il tempo di ciclo di invio corrisponde all'intervallo di tempo tra due telegrammi durante l'invio ciclico.

Tempo di antirimbalzo	10ms…***50ms**…150ms

L'antirimbalzo agisce sull'ingresso: significa verificare due volte in un breve intervallo per accertarsi che il pulsante sia stato effettivamente premuto.

7.5.3 Parametro "a - Blind Sensor"



La funzione tapparella a doppia superficie comanda attuatori tapparella in grado di regolare tapparelle e veneziane. È possibile alzare la tapparella/orientare la lamella con un tasto e abbassare la tapparella/orientare la lamella con un secondo tasto. Ogni attuatore tapparella comanda il movimento di salita con un segnale 0 e quello di discesa con un segnale 1.

Funzionalità di comando della tapparella	***1 pulsante, breve=passo, lunga=movimento** 1 pulsante, breve=movimento, lunga=passo 1 pulsante, movimento 1 interruttore, movimento 2 pulsanti, standard 2 interruttori, movimento 2 pulsanti, movimento 2 pulsanti, passo

La descrizione è riportata sotto la tabella.

- **1 pulsante, breve=passo, lunga=movimento**

Pressione breve	Stop / regolazione lamelle L'oggetto stop/regolazione lamelle serve a orientare le lamelle nella direzione opposta all'ultimo movimento. Inoltre arresta un movimento in corso della tapparella.
Pressione lunga	Tapparella su / Tapparella giù La pressione lunga muove la tapparella in salita o in discesa, nella direzione opposta all'ultimo movimento.

- **1 pulsante, breve=movimento, lunga=passo**

Pressione breve	Tapparella su / Tapparella giù La pressione lunga serve a muovere la tapparella in salita o in discesa.
Pressione lunga	Stop / regolazione lamelle L'oggetto stop/regolazione lamelle serve a orientare le lamelle nella direzione opposta all'ultimo movimento. Inoltre arresta un movimento in corso della tapparella. Con la pressione lunga l'oggetto di comunicazione stop/regolazione lamelle viene inviato periodicamente.

- **1 pulsante, movimento**

Alla pressione	Questa funzione consente solo il movimento di salita o discesa delle tapparelle. A ogni pressione vengono inviati i comandi nella sequenza seguente: Movimento SU →Stop/regolazione lamelle SU → Movimento GIÙ → Stop/regolazione lamelle GIÙ

7. OGGETTI DI COMUNICAZIONE (continua)

■ 7.5 Parametro "Enable Input a…s" (continua)

7.5.3 Parametro "a - Blind Sensor" (continua)

Funzionalità di comando della tapparella	***1 pulsante, breve=passo, lunga=movimento** 1 pulsante, breve=movimento, lunga=passo 1 pulsante, movimento 1 interruttore, movimento 2 pulsanti, standard 2 interruttori, movimento 2 pulsanti, movimento 2 pulsanti, passo

• **1 interruttore, movimento**

Inizio dell'azionamento	Questa funzione consente solo il movimento di salita o discesa delle tapparelle. Mentre il pulsante è premuto l'azionamento prosegue. Questa azione avviene nella direzione opposta all'ultimo movimento di salita o discesa della tapparella.
Fine dell'azionamento	Al rilascio del pulsante il movimento si arresta. Al rilascio viene inviato il comando Stop/ regolazione lamelle e il movimento si arresta.

Con le funzioni seguenti è necessario impostare i parametri di un secondo tasto (secondo ingresso) con le corrispondenti impostazioni per il movimento della tapparella nella direzione opposta.

• **2 pulsanti, standard**

Pressione breve	Stop / regolazione lamelle L'oggetto stop/regolazione lamelle orienta la lamella SU o GIÙ. Inoltre arresta un movimento in corso della tapparella.
Pressione lunga	Questa azione muove la tapparella nella direzione scelta. La direzione del movimento si seleziona con il parametro movimento su o movimento giù.

• **2 interruttori, movimento (tapparella)**

Inizio dell'azionamento	Questa funzione consente solo il movimento di salita o discesa delle tapparelle. Mentre il pulsante è premuto l'azionamento prosegue. Questa azione muove la tapparella in "**movimento su**" o "**movimento giù**".
Fine dell'azionamento	Al rilascio del pulsante il movimento si arresta. "**Stop/ Lamella adj. UP**" o "**Stop/ Lamella adj. DOWN**" e il movimento si arresta. Si consiglia di utilizzare questa funzione con due interruttori.

• **2 interruttori, movimento (tapparella)**

Alla pressione	Viene scelto l'oggetto "Shutter", che esegue il movimento di salita e discesa della tapparella. La direzione del movimento dipende dai parametri. Alla prima pressione del pulsante la tapparella si muove nella direzione programmata. Alla seconda pressione viene inviato il comando di arresto, ad esempio STOP/ Lamella adj. UP oppure STOP/Lamella adj. DOWN. 1) Tapparella MOVIMENTO SU → STOP/Lamella UP 2) Tapparella MOVIMENTO GIÙ → STOP/Lamella DOWN

• **2 pulsanti, passo**

Alla pressione	Stop / regolazione lamelle L'oggetto stop/regolazione lamelle orienta la lamella SU o GIÙ. La direzione di movimento delle lamelle si seleziona nei parametri.

7. OGGETTI DI COMUNICAZIONE (continua)

■ 7.5 Parametro "Enable Input a…s" (continua)

7.5.3 Parametro "a - Blind Sensor" (continua)

Tipo di contatto collegato	normalmente chiuso ***normalmente aperto**

Qui si imposta il tipo di contatto del pulsante collegato al canale.

Reazione alla pressione breve	***STOP/lamella UP** STOP/lamella DOWN

Questo parametro è visibile se è prevista la distinzione tra pressione breve e lunga.
Parametro di stop/regolazione a passi delle lamelle. Questo oggetto arresta il movimento della tapparella.

Reazione alla pressione lunga	MOVE UP ***MOVE DOWN**

Distinzione tra breve e lunga:
Questo parametro consente di scegliere la direzione del movimento della tapparella.

Pressione lunga dopo	0,3s…***0,4s**…10s

Distinzione tra breve e lunga:
Qui si seleziona la durata della pressione lunga.

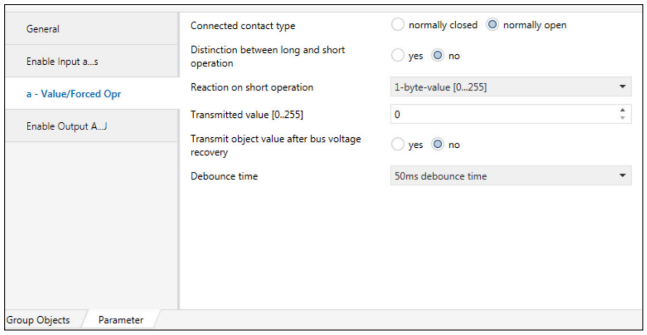
Il telegramma STOP/regolazione lamelle viene ripetuto ogni	0,3sn…***0,4s**…10sn

Visibile solo con 1 pulsante, breve=movimento,
Con questo parametro si sceglie il periodo di invio di ciascun telegramma stop/lamelle. Regolazione ciclica delle lamelle.

Tempo di antirimbalzo	10ms…***50ms**…150ms

L'antirimbalzo agisce sull'ingresso: significa verificare due volte in un breve intervallo di tempo per accertarsi che il pulsante sia stato effettivamente premuto.

7.5.4 Parametro "a - Value/Forced Operation"



Queste funzioni valore/forzatura consentono di parametrizzare diverse azioni sugli oggetti. È possibile trasmettere uno o due oggetti in sequenza in base allo stato di pressione breve o lunga e selezionare la dimensione degli oggetti richiesta (1 bit, comando prioritario a 2 bit, 1 byte, 2 byte o 4 byte). Ciò consente di parametrizzare un gran numero di opzioni applicative. È possibile inserire due valori e stabilire se e come devono essere trasmessi con pressione breve o lunga.

Tipo di contatto collegato	normalmente chiuso ***normalmente aperto**

Qui si imposta il tipo di contatto del pulsante collegato al canale.

Distinzione tra pressione breve e lunga	sì ***no**

Se il parametro è impostato su no, l'ingresso viene valutato normalmente su ogni fronte del segnale di ingresso.
Se è selezionato sì, dopo l'apertura/chiusura del contatto è previsto un ritardo per determinare se si tratta di una pressione breve o lunga.

7. OGGETTI DI COMUNICAZIONE (continua)

■ 7.5 Parametro "Enable Input a…s" (continua)

7.5.4 Parametro "a - Value/Forced Operation" (continua)

Reazione all'azionamento	nessuna reazione valore 1 bit valore 2 bit (comando forzato) ***valore 1 byte [0…255]** 2 byte [-32768…32767] 2 byte [0…65535] 4 byte (virgola mobile) valore 4 byte [0…4294967295]

Questo parametro è visibile senza distinzione pressione breve/lunga;
Questo parametro determina il tipo di dato.
Alla pressione del pulsante, questo tipo di dato viene inviato sulla linea KNX tramite l'oggetto di comunicazione.

Reazione alla pressione breve	nessuna reazione valore 1 bit valore 2 bit (comando forzato) ***valore 1 byte [0…255]** 2 byte [-32768…32767] 2 byte [0…65535] 4 byte (virgola mobile) valore 4 byte [0…4294967295]

Questo parametro è visibile con distinzione pressione breve/lunga;
alla pressione del pulsante questo valore viene inviato sulla linea KNX tramite l'oggetto di comunicazione.

Valore trasmesso	***Dipende dalla selezione effettuata alla voce reazione all'azionamento.**

Qui si inserisce il valore della pressione breve o dell'azionamento.

Reazione alla pressione lunga	nessuna reazione valore 1 bit valore 2 bit (comando forzato) ***valore 1 byte [0…255]** 2 byte [-32768…32767] 2 byte [0…65535] 4 byte (virgola mobile) valore 4 byte [0…4294967295]

Questo parametro è visibile con distinzione pressione breve/lunga;
Questo parametro determina il tipo di dato.
Alla pressione del pulsante, questo tipo di dato viene inviato sulla linea KNX tramite l'oggetto di comunicazione.

Valore trasmesso (pressione lunga)	***Dipende dalla selezione effettuata alla voce reazione all'azionamento.**

Questo parametro è visibile con distinzione pressione breve/lunga;
Qui si inserisce il valore della pressione breve o dell'azionamento.

Pressione lunga dopo: Base dei tempi	***250ms** 1s 10s 1min 10min

Questo parametro è visibile con distinzione pressione breve/lunga;
Questo parametro determina la durata desiderata della pressione lunga.

Tempo di periodo: Base x Fattore

Fattore	1…***4**…255

Selezionare il fattore di tempo, tra [1…255]

Trasmissione del valore dell'oggetto dopo il ripristino della tensione di bus.	sì ***no**

Questo parametro è visibile senza distinzione pressione breve/lunga;

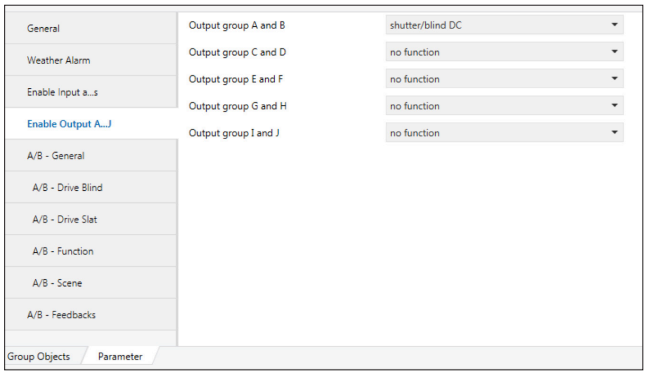
In caso di mancanza di alimentazione dell'elettronica, il valore (se modificabile tramite un oggetto di comunicazione) viene memorizzato in modo permanente in una memoria protetta contro la perdita di dati. Al ripristino della tensione di bus i valori vengono trasferiti da questa memoria alla memoria di lavoro.

Tempo di antirimbalzo	10ms…***50ms**…150ms

L'antirimbalzo agisce sull'ingresso: significa verificare due volte in un breve intervallo di tempo per accertarsi che il pulsante sia stato effettivamente premuto.

7. OGGETTI DI COMUNICAZIONE (continua)

■ 7.6 Parametro "Enable Output A…J"



Gruppo di uscite A e B	***nessuna funzione** tapparella/veneziana DC fan coil comando valvole singolarmente

Entrambi i gruppi di uscite possono essere combinati in un'unica tapparella DC. Nel funzionamento tapparella DC i quattro contatti relè del dispositivo possono essere utilizzati per comandare elettricamente tapparelle AC, avvolgibili, tende da sole e veneziane. In funzione di questa impostazione, in ETS vengono creati tutti i parametri e gli oggetti del gruppo.

- Impostare il parametro su "**nessuna funzione**" I gruppi di uscite A e B non sono visibili. Questi canali non possono essere configurati.
- Impostare il parametro su "**tapparella/veneziana DC**"; La quaterna di uscite corrispondente è configurata come tapparella DC. Quattro uscite sono combinate in un unico canale tapparella. Nel modo tapparella i quattro relè sono interbloccati tra loro. La tapparella DC può essere utilizzata per comandare veneziane, tapparelle, tende da sole e veneziane a lamelle motorizzate. Il nome della pagina di funzionamento tapparella DC inizia con il prefisso A/B, C/D. I nomi degli oggetti di uscita e la pagina dei parametri cambiano di conseguenza.
- Impostare il parametro su "**fan coil**": La terna di uscite corrispondente è configurata come ventilatore. Tre uscite sono combinate in un unico canale ventilatore. Nel modo ventilatore i tre relè sono interbloccati tra loro. Una uscita non può essere utilizzata dall'utente.
- Impostare il parametro su "**comando valvole**": Il canale di comando valvole dispone di due valvole, configurabili separatamente a 3 punti o a 2 punti. Gli azionamenti a valvola a 3 punti sono normalmente collegati al dispositivo mediante tre cavi: conduttore di neutro, fase commutata per l'APERTURA, fase commutata per la CHIUSURA. Con azionamenti a 3 punti la valvola può essere aperta di una percentuale qualsiasi e la posizione può essere mantenuta per un periodo prolungato. Se la valvola non si muove, al motore non viene applicata alcuna tensione. Gli azionamenti a valvola a 2 punti sono comandati tramite i telegrammi APERTURA e CHIUSURA. La valvola può essere solo completamente aperta o completamente chiusa.
- Impostare il parametro su "individually": viene selezionato "AC motor or switch" e diventano visibili i parametri "Output group A" e "Output group B". È possibile configurare separatamente ciascun gruppo di uscite.

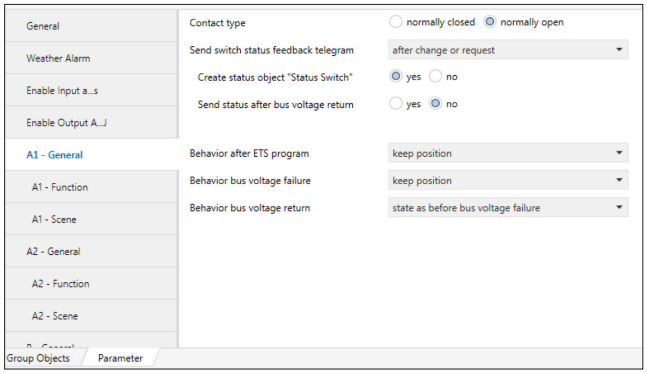
Gruppo di uscite A	***tapparella/veneziana AC** 2 x switch
Gruppo di uscite B	***tapparella/veneziana AC** 2 x switch

Questo parametro configura la coppia di uscite corrispondente.
- Impostare il parametro su "**tapparella/veneziana AC**": La coppia di uscite corrispondente è configurata come tapparella AC. Due uscite sono combinate in un unico canale tapparella. Nel modo tapparella i due relè sono interbloccati tra loro. La tapparella AC può essere utilizzata per comandare veneziane, tapparelle, tende da sole e veneziane a lamelle motorizzate. Il nome della pagina di funzionamento tapparella AC inizia con il prefisso A, B, C e D. I nomi degli oggetti di uscita e la pagina dei parametri cambiano di conseguenza.
- Impostare il parametro su "**2 x switch**";
- L'uscita corrispondente è configurata per il funzionamento a commutazione. Il nome della pagina di funzionamento a commutazione inizia con il prefisso A1, A2, B1… D1 e D2. I nomi degli oggetti di uscita e la pagina dei parametri cambiano di conseguenza.

7. OGGETTI DI COMUNICAZIONE (continua)

■ 7.7 Parametro "Switch"

7.7.1 Parametro "A1 - General"



Tipo di contatto	***normalmente aperto** normalmente chiuso

I relè di un'uscita di commutazione possono essere parametrizzati come normalmente chiusi o normalmente aperti. Questa funzione offre la possibilità di invertire lo stato di commutazione. Importante: questo stato è valido solo per l'oggetto di comunicazione di commutazione. Le altre funzioni del relè operano sempre normalmente.

Contatto normalmente chiuso
Stato di commutazione = off (0) → contatto relè chiuso
Stato di commutazione = on (1) → contatto relè aperto

Contatto normalmente aperto
Stato di commutazione = off (0) → contatto relè aperto
Stato di commutazione = on (1) → contatto relè chiuso

Creazione dell'oggetto di stato "Status Switch"	no ***yes**

Se questo parametro è impostato su 'sì', ETS crea un ulteriore oggetto di comunicazione dedicato al solo stato di commutazione. L'oggetto di stato può essere utilizzato per visualizzare su un display lo stato di commutazione attuale dell'uscita.

Invio dello stato al ritorno della tensione di bus	***no** sì

Questo parametro consente di inviare lo stato di commutazione al ripristino della tensione di bus.

Comportamento dopo la programmazione ETS o dopo il reset ETS	***mantieni posizione** contatto aperto contatto chiuso

Dopo la programmazione ETS, il relè assume la posizione di commutazione desiderata.
- Impostare il parametro su "**mantieni posizione**" Con questa impostazione il relè rimane nello stato attuale. Se nel frattempo viene effettuato un comando manuale, l'attuatore ritorna alla posizione precedente. Il dispositivo non conosce lo stato del relè.
- Impostare il parametro su "**contatto aperto**" o "**contatto chiuso**" Il contatto relè si apre o si chiude dopo il ritorno della tensione di bus.

Comportamento in caso di mancanza della tensione di bus	***mantieni posizione** contatto aperto contatto chiuso

In caso di mancanza della tensione di bus, il dispositivo porta l'uscita allo stato di commutazione desiderato. Il relè può aprirsi, chiudersi o mantenere la posizione occupata prima della mancanza di tensione. Contemporaneamente la posizione di commutazione attuale del relè viene memorizzata nel dispositivo.

7. OGGETTI DI COMUNICAZIONE (continua)

■ 7.7 Parametro "Switch" (continua)

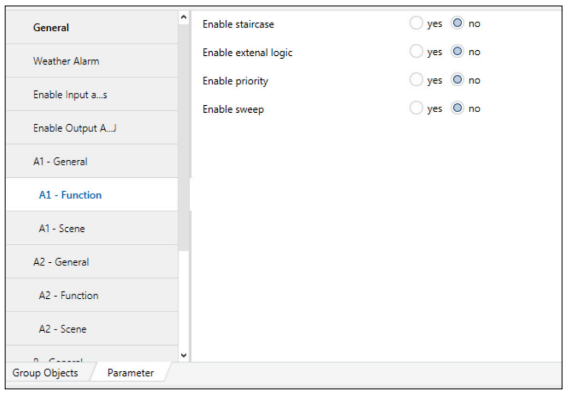
7.7.1 Parametro "A1 - General" (continua)

Comportamento al ritorno della tensione di bus	mantieni posizione contatto aperto contatto chiuso ***stato precedente alla mancanza della tensione di bus**

Al ritorno della tensione di bus, il dispositivo porta l'uscita allo stato di commutazione desiderato.

- Impostare il parametro su "**mantieni posizione**" Con questa impostazione il relè rimane nello stato attuale. Se nel frattempo viene effettuato un comando manuale, l'attuatore ritorna alla posizione precedente. Il dispositivo non conosce lo stato del relè.
- Impostare il parametro su "**contatto aperto**" o "**contatto chiuso**" Il contatto relè si apre o si chiude dopo il ritorno della tensione di bus.
- Impostare il parametro su "**stato precedente alla mancanza della tensione di bus**" Se il parametro è impostato su "**stato precedente alla mancanza della tensione di bus**", il relè assume il valore memorizzato al momento della mancanza della tensione di bus.

7.7.2 Parametro "A1 - Function"

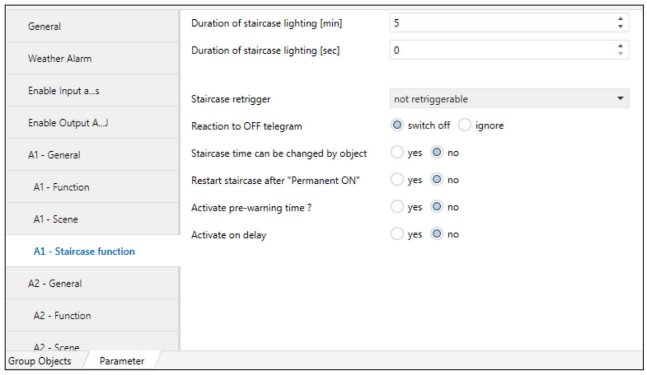


Per ogni canale è possibile impostare le funzioni sopra indicate. Tali funzioni sono:

- Funzione luce scale
- External logic
- Posizione forzata
- Funzione sweep

Di seguito la descrizione di queste funzioni.

7.7.2.1 Parametro "A1 - Staircase Function"



Per utilizzare la funzione luce scale è necessario aver abilitato 'Staircase' nella finestra delle funzioni. Diventano quindi visibili i parametri e gli oggetti di comunicazione necessari. La funzione luce scale può essere parametrizzata per ogni canale.

La funzione luce scale dispone di tre oggetti di comunicazione: "**Enable staircase function**", "**Staircase lighting duration**" e "**Permanent ON**".

7. OGGETTI DI COMUNICAZIONE (continua)

■ 7.7 Parametro "Switch" (continua)

7.7.2 Parametro "A1 - Function" (continua)

7.7.2.1 Parametro A1 - Function" (continua)

Durata della luce scale [min]/ [sec]	0…***5**…240[min] ***0**…59 [sec]

Il tempo di accensione della funzione luce scale è determinato dal parametro "**durata della luce scale"**. Il tempo di accensione della luce scale è definito da questo parametro. Al termine del tempo di accensione il relè si diseccita oppure si attivano le funzioni di preavviso della luce scale.

Ritrigger della luce scale	***non ritriggerabile** ritriggerabile fino a 2x il tempo di luce scale fino a 3x il tempo di luce scale fino a 4x il tempo di luce scale fino a 5x il tempo di luce scale

Questo parametro definisce se il tempo di accensione della luce scale può essere ritriggerato, prolungando così il tempo di accensione tramite 'Enable staircase function'. È possibile ripetere il ritrigger fino al raggiungimento del numero massimo di ripetizioni (2x, 3x, 4x, 5x). Se il parametro è impostato su "**non ritriggerabile**", il tempo di accensione della luce scale non viene prolungato.

Reazione al telegramma OFF	***spegnimento** ignora

Dopo aver impostato questo parametro su "**spegnimento**", "**ignora**". Comando 'disable' dell'oggetto di comunicazione 'Enable staircase function'.

Tempo luce scale modificabile da oggetto	sì ***no**

"**Staircase lighting duration**" è visibile se il parametro "**Tempo luce scale modificabile da oggetto**" è impostato su "**sì**" Questo oggetto di comunicazione è a 2 byte. Il valore definisce il tempo di accensione della luce scale in secondi.

NOTA: dopo una mancanza della tensione di bus, il tempo di accensione della luce scale ritorna al valore predefinito (durata della luce scale).

Riavvio della luce scale dopo "Permanent ON"	sì ***no**

Se questo parametro è impostato su "**sì**", viene ricevuto l'oggetto di comunicazione "**Permanent ON**" dopo il riavvio della funzione luce scale.

Attivare il tempo di preavviso?	sì ***no**

La funzione di preavviso può essere attivata impostando questo parametro su "**sì**". È quindi possibile regolare il tempo di preavviso, il numero di preavvisi e la durata dell'intervallo di preavviso. La funzione di preavviso segnala che il tempo di luce scale sta per scadere e che le luci si spegneranno a breve. Durante il preavviso le luci si spengono brevemente. Lo stato di commutazione resta ON fino al termine del tempo di preavviso.

Tempo di preavviso Minuti (0…59) **Secondi (0…59)**	*0…59 0…***30**…59

Per quanto tempo le luci devono restare accese nel periodo.

Numero di preavvisi (1…10)	1…***2**…10

Inserire il numero di lampeggi da effettuare durante il preavviso.

Durata degli intervalli di preavviso Secondi (0…59)	0…***3**…59

Per quanto tempo le luci devono restare spente nel periodo.

Attivare il ritardo all'accensione	sì ***no**

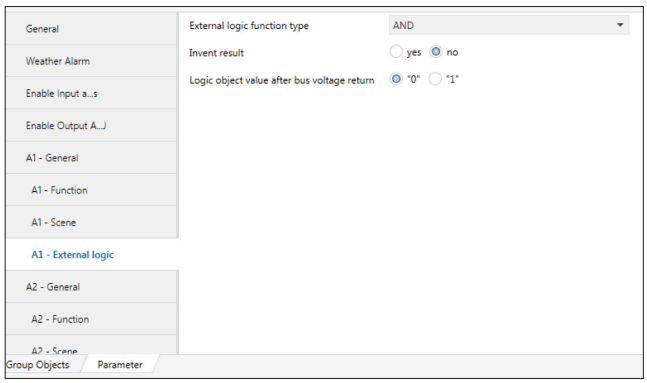
Questo parametro introduce un ritardo nella posizione di spegnimento prima dell'avvio della luce scale.

7. OGGETTI DI COMUNICAZIONE (continua)

■ 7.7 Parametro "Switch" (continua)

7.7.2 Parametro "A1 - Function" (continua)

7.7.2.2 Parametro " A1 - External logic"



La funzione logica può essere utilizzata in modo indipendente per ogni uscita. Con questa funzione l'oggetto 'Switch' può essere collegato logicamente con l'oggetto "**External logic input**". Il relè del canale commuta in base al risultato dell'operazione logica. Ad esempio, con l'oggetto "**Switch**" a valore 1 e l'oggetto "**External logic input**" a valore 0, il relè commuta come risultato dell'operazione 1 & 0.

Tipo di funzione logica esterna	***AND** OR XOR

Questo parametro seleziona il tipo di funzione logica tra gli oggetti "**Switch**" e "**External logic input**".

Inversione del risultato	sì ***no**

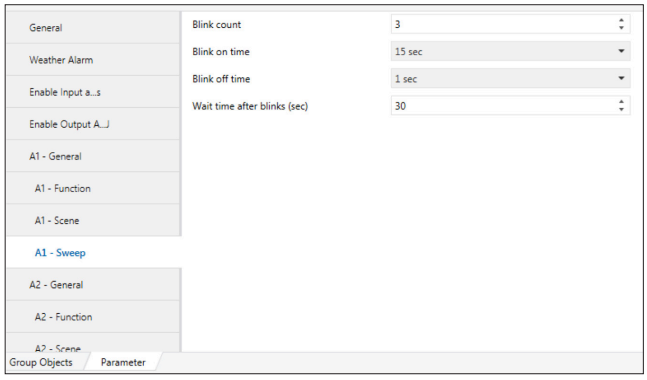
Per invertire il risultato della funzione logica, selezionare "**sì**".

Valore dell'oggetto logico dopo il ritorno della tensione di bus	"1" ***"0"**

Questo parametro definisce il valore dell'oggetto "**External logic input**" dopo il ritorno della tensione di bus.

Nota: I valori degli oggetti di comunicazione "**External logic**" non vengono memorizzati in caso di mancanza della tensione di bus.

7.7.2.3 Parametro "A1 - Sweep"



La funzione sweep entra in funzione solo se il relè è acceso (ON). Costituisce un modo alternativo di spegnere il relè con preavviso. La funzione sweep serve ad avvisare le persone che le luci si spegneranno a breve.

Valore del contatore di invii	1…***3**…10

Le lampade collegate al relè verranno spente altrettante volte. Inserire il numero di lampeggi da effettuare durante il preavviso.

Durata di accensione del lampeggio	0,5sec…***1sec**…5sec

Per quanto tempo le luci devono restare accese nel periodo.

7. OGGETTI DI COMUNICAZIONE (continua)

■ 7.7 Parametro "Switch" (continua)

7.7.2 Parametro "A1 - Function" (continua)

7.7.2.3 Parametro "A1 - Sweep" (continua)

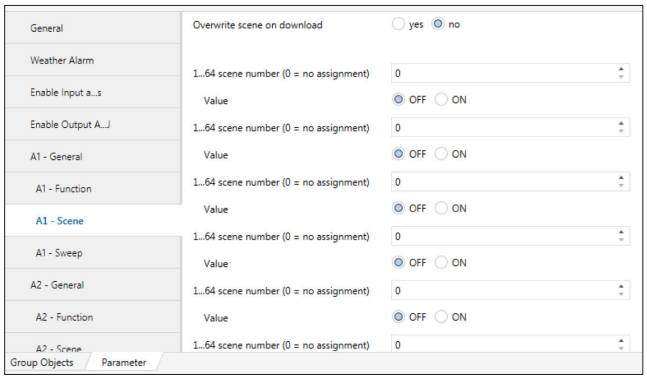
Durata di spegnimento del lampeggio	***300ms**…1sec

Per quanto tempo le luci devono restare spente nel periodo.

Tempo di attesa dopo i lampeggi (sec)	0…***30**…255

Per quanto tempo le luci devono restare accese dopo la fine dei lampeggi di sweep.

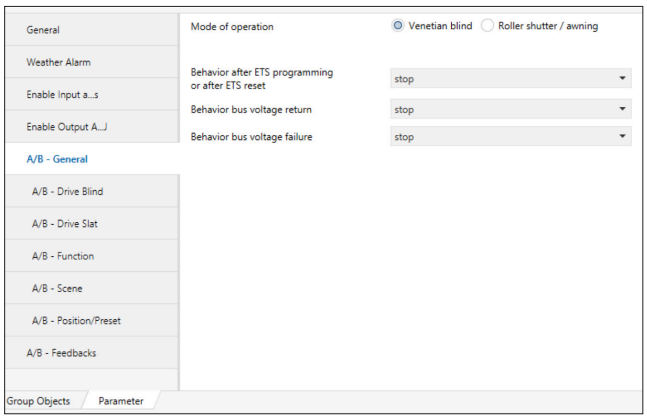
7.7.2.4 Parametro "A1 - Scene"



Per ulteriori informazioni vedere il paragrafo sulle scene, pagina 7.

■ 7.8 Parametro "Blind"

7.8.1 Parametro "A/B – General"



In questa pagina di parametri sono illustrate le impostazioni generali per le tapparelle (AC o DC). I parametri sono identici per entrambi i tipi.

Modo di funzionamento	***veneziana** avvolgibile / tenda da sole

Questo parametro definisce il funzionamento del gruppo di uscite. Ogni uscita del gruppo può essere configurata indipendentemente in base al tipo di azionamento. L'oggetto di comunicazione e i parametri delle rispettive uscite variano in funzione del modo di funzionamento. ETS adatta i parametri e gli oggetti di comunicazione per tutto il gruppo.

- Impostare il parametro su "venetian blind": in questo modo sono disponibili anche parametri e oggetti per il comando delle lamelle.
- Impostare il parametro su "roller shutter / awning": in questo modo non è previsto il comando delle lamelle, pertanto i relativi parametri e oggetti vengono nascosti automaticamente da ETS3.

7. OGGETTI DI COMUNICAZIONE (continua)

■ 7.8 Parametro "Blind" (continua)

7.8.1 Parametro "A/B – General" (continua)

Comportamento dopo la programmazione ETS o dopo il reset ETS Comportamento in caso di mancanza della tensione di bus	***nessuna reazione** su giù stop posizione 1,2,3,4 posizione di avvicinamento

Questo parametro consente di configurare il comportamento della tapparella dopo la programmazione ETS.

- Impostare il parametro su "**nessuna reazione**": il gruppo di uscite rimane nello stato attuale.
- Impostare il parametro su "**su**": dopo la programmazione ETS l'attuatore alza la tapparella.
- Impostare il parametro su "**giù**": dopo la programmazione ETS l'attuatore abbassa la tapparella.
- Impostare il parametro su "**stop**": dopo la programmazione ETS l'attuatore arresta il movimento della tapparella.
- Impostare il parametro su "**posizione 1,2,3,4**": la tapparella si porta in una posizione predefinita. Le posizioni vengono impostate nelle schede "X - Position/Present".
- Impostare il parametro su "approach position"; la tapparella può portarsi su una posizione di avvicinamento definita da altri parametri. Gli altri parametri sono:

Posizione altezza in [0…100] (0% = alto; 100% = basso)

Posizione lamelle in [0…100] (0% = alto; 100% = basso).

Questi parametri configurano l'altezza della tapparella e la posizione delle lamelle. Se il parametro "**Modo di funzionamento**" è impostato su "**veneziana**", "**Posizione lamelle in [0…100]**" sono visibili.

Comportamento al ritorno della tensione di bus	***nessuna reazione** su giù stop

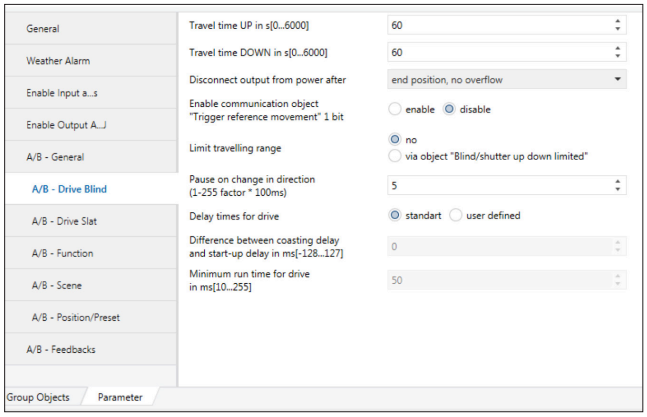
Questo parametro consente di configurare il comportamento della tapparella dopo il ritorno della tensione di bus.

- Impostare il parametro su "no reaction": il gruppo di uscite rimane nello stato attuale.
- Impostare il parametro su "up": dopo il ritorno della tensione di bus l'attuatore alza la tapparella.
- Impostare il parametro su "down": dopo il ritorno della tensione di bus l'attuatore abbassa la tapparella.
- Impostare il parametro su "stop": dopo la programmazione ETS l'attuatore arresta il movimento della tapparella.

7. OGGETTI DI COMUNICAZIONE (continua)

■ 7.8 Parametro "Blind" (continua)

7.8.2 Parametro "A/B – Drive Blind"



L'attuatore tapparella calcola la posizione attuale della tapparella in base al tempo di corsa. Questo calcolo è necessario perché l'azionamento non è in grado di fornire alcun riscontro sulla propria posizione.

Rilevamento dei tempi di corsa (Su/Giù)	tramite rilevamento della posizione di fine corsa ***impostare i tempi di corsa**

Questo parametro definisce il tempo di corsa della tapparella, cioè il tempo necessario per una corsa completa dalla posizione di fine corsa superiore a quella inferiore.

- Impostare il parametro su "**tramite rilevamento della posizione di fine corsa**": durata del flusso di corrente impiegato dall'azionamento per il movimento dalla posizione inferiore a quella superiore. Il dispositivo misura il tempo di corsa mediante rilevamento di corrente. I movimenti di salita e discesa vengono quindi memorizzati.
- Impostare il parametro su "**impostare i tempi di corsa**": questa opzione è un'alternativa al rilevamento automatico della corsa. In questo caso i tempi di corsa dalla posizione inferiore a quella superiore vengono misurati con un cronometro e inseriti nei parametri ETS. I tempi di corsa devono essere misurati con la massima precisione possibile, poiché determinano il funzionamento successivo.

Tempo di corsa SU in s[0…6000]

Tempo di corsa GIÙ in s[0…6000]

Se il parametro "**Rilevamento dei tempi di corsa (Su/Giù)**" è impostato su "**impostare i tempi di corsa**", questi parametri sono visibili. I valori dei tempi di corsa vengono misurati con un cronometro e inseriti in questo parametro.

Disinserzione dell'alimentazione dell'uscita dopo	***posizione di fine corsa, nessun sovratempo** posizione di fine corsa + %2 di sovratempo posizione di fine corsa + %5 di sovratempo posizione di fine corsa + %10 di sovratempo posizione di fine corsa + %20 di sovratempo tempo di corsa totale + %10 di sovratempo

Quando la tapparella ha raggiunto la posizione di fine corsa (superiore o inferiore), il relativo relè viene disinserito. È possibile impostare un sovratempo per garantire che l'uscita raggiunga con sicurezza la posizione di fine corsa. La tensione viene fornita per un tempo supplementare dopo che la tapparella è stata spenta.

Abilitazione dell'oggetto di comunicazione "Trigger reference movement" 1 bit	abilita ***disabilita**

Se il parametro è impostato su "**abilita**", "**Trigger reference movement**" diventa visibile. Il movimento di riferimento viene attivato tramite questo oggetto di comunicazione. Nel tempo possono verificarsi lievi imprecisioni, per cui le posizioni di fine corsa superiore e inferiore vengono utilizzate per la determinazione univoca della posizione attuale. Eseguendo il movimento di riferimento è possibile effettuare una calibrazione della posizione. Un movimento di riferimento non è ritriggerabile.

7. OGGETTI DI COMUNICAZIONE (continua)

■ 7.8 Parametro "Blind" (continua)

7.8.2 Parametro "A/B – Drive Blind" (continua)

Posizione dopo il rilevamento della corsa	***nessuna reazione, resta nella posizione di fine corsa superiore** porta nella posizione precedente al rilevamento della corsa

Se il parametro "**Rilevamento dei tempi di corsa (Su/Giù)**" è impostato su "**impostare i tempi di corsa**", questi parametri sono visibili. Questo parametro configura la posizione della tapparella dopo il movimento di riferimento. I telegrammi di passo o di stop vengono ignorati mentre la tapparella esegue il movimento di riferimento.

Limitazione del campo di corsa	***no** tramite l'oggetto "Blind/shutter up down limited" tramite l'oggetto "Enable limitation"

Questo parametro consente di modificare le posizioni limite di salita e discesa della tapparella.

La posizione limite si applica solo a "**Move blind/shutter up-down**", "**Slat adjustment/stop up-down**" e agli oggetti di comunicazione automatici.

Limite superiore in % [0…100] (0% = alto; 100% = basso)	***0**…100
Limite inferiore in % [0…100] (0% = alto; 100% = basso)	0…***100**

Se il parametro "**Limitazione del campo di corsa**" è impostato su "**tramite l'oggetto "Blind/shutter up down limited"**", questo parametro è visibile. Questo parametro imposta in percentuale la posizione limite superiore/inferiore della tapparella.

Pausa all'inversione di direzione (fattore 1-255 * 100ms)	1…***5**…255

Quando l'attuatore di un azionamento in movimento riceve un comando di movimento nella direzione opposta, la tapparella si arresta, attende la pausa di inversione di direzione e quindi si muove nella nuova direzione.

Tempi di ritardo dell'azionamento	***standard** definiti dall'utente

Se il parametro è impostato su "**definiti dall'utente**", questi parametri sono visibili, come indicato di seguito.

Differenza tra il ritardo di arresto per inerzia e il ritardo di avviamento in ms[-128…127]	-128…***0**…127

Quando la tapparella è chiusa nella posizione di fine corsa inferiore, si verifica un tempo morto tra l'istante di comando e l'inizio effettivo del movimento. Con questo parametro è possibile compensare tale tempo.

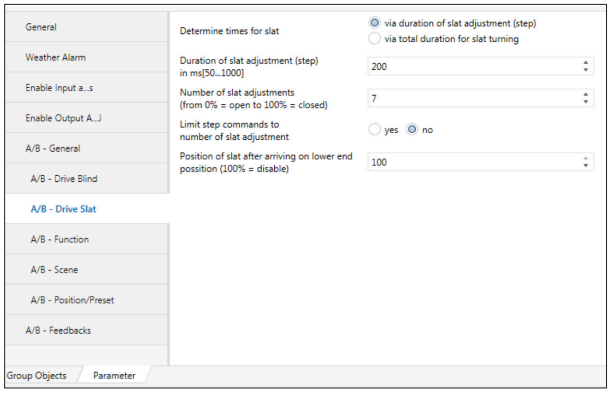
Tempo minimo di funzionamento dell'azionamento in ms[0-255]	0…***50**…255

Le tapparelle hanno un tempo minimo di funzionamento. Consultare la scheda tecnica del costruttore dell'azionamento.

7. OGGETTI DI COMUNICAZIONE (continua)

■ 7.8 Parametro "Blind" (continua)

7.8.3 Parametro "A/B – Drive Slat"



Definizione dei tempi delle lamelle	***tramite la durata della regolazione lamelle (passo)** tramite la durata totale di rotazione delle lamelle

Questo parametro definisce la configurazione dei tempi di movimento delle lamelle.

Durata di rotazione delle lamelle da 0% a 100% in ms [50…60000] Durata della regolazione lamelle (passo) in ms [50…1000]	50…***1500**…60000 50…***200**…1000

Questi parametri definiscono il tempo di movimento delle lamelle, cioè il tempo necessario per un movimento completo o per un movimento a passo. Imposta in millisecondi il tempo di movimento delle lamelle.

Numero di regolazioni delle lamelle (da 0% = aperte a 100% = chiuse)	1…***7**…60

Questo parametro definisce il numero di passi delle lamelle, necessari per ruotare le lamelle da completamente chiuse a completamente aperte.

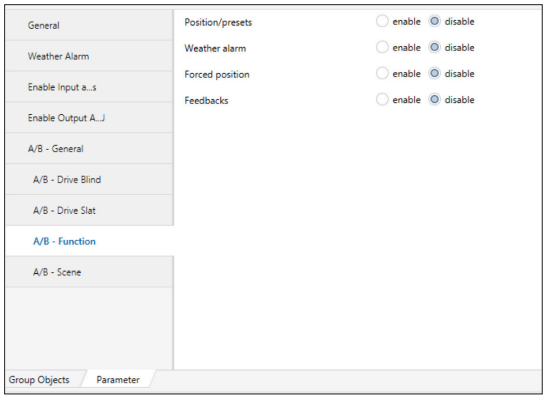
Limitazione dei comandi a passo al numero di regolazioni delle lamelle	***no** sì

Questo parametro definisce la limitazione del comando di regolazione a passo. Se è impostato su "**no**", il numero di passi di regolazione delle lamelle è illimitato.

Posizione delle lamelle dopo l'arrivo nella posizione di fine corsa inferiore (100% = disabilitato)	0…***100**

La tapparella imposta le lamelle secondo il valore parametrizzato dopo il raggiungimento della posizione di fine corsa. Questo parametro è valido per l'oggetto di comunicazione di movimento su/giù.

7.8.4 Parametro "A/B – Functions"



Tutte le uscite possono essere parametrizzate indipendentemente le une dalle altre. Questi parametri sono visibili solo nel funzionamento tapparella.
- Abilitazione posizioni/preset
- Allarme meteo
- Posizione forzata
- Segnalazioni di stato

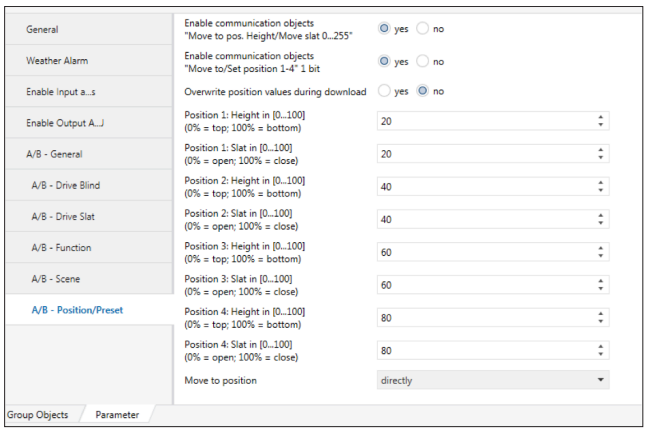
Le funzioni sono descritte singolarmente in dettaglio di seguito.

7. OGGETTI DI COMUNICAZIONE (continua)

■ 7.8 Parametro "Blind" (continua)

7.8.4 Parametro "A/B – Functions" (continua)

7.8.4.1 Parametro "A/B – Position/Presets"



Questa funzione consente di impostare una posizione di altezza o di lamella direttamente tramite l'oggetto di comunicazione.

Abilita oggetti di comunicazione "Move to pos. Height/Move slat 0…255"	***no** sì

Gli oggetti di comunicazione "**Move to position height 0…255**" e "**Move slats 0…255**" consentono di impostare i valori di posizione assoluti. L'oggetto di posizione in altezza è responsabile dell'altezza della tapparella. L'oggetto di posizione delle lamelle è responsabile dell'angolo di apertura delle lamelle. La posizione limite %0 significa tapparella completamente alzata o lamelle chiuse verso l'alto, %100 significa tapparella completamente abbassata o lamelle chiuse verso il basso.

Abilita oggetti di comunicazione "Move to/set position1-4" 1 bit	***no** sì

Se il parametro è impostato su "**sì**", "**Move to position 1, 2**", "**Move to position 3, 4**", "**Set position 1, 2**" e "**Set position 3, 4**" sono abilitati i telegrammi a 1 bit. La posizione salvata o scaricata può essere facilmente modificata o richiamata con questo oggetto di comunicazione. La nuova posizione viene acquisita nella memoria del dispositivo tramite gli oggetti di comunicazione "**Set position**".

Sovrascrittura dei valori di posizione durante il download	***no** sì

Questo parametro seleziona la reazione all'impostazione delle posizioni.
- Impostare il parametro su "**no**": durante la memorizzazione di una scena i valori di posizione vengono salvati nel dispositivo. È possibile proteggere la posizione personalizzata della tapparella.
- Impostare il parametro su "**sì**": i valori originali dei parametri ETS possono essere ricaricati nel dispositivo durante l'operazione di download da ETS.

Posizione 1: altezza in % [0…100] (0% = alto; 100% = basso)	0…***20**…100
Posizione 1: lamella in % [0…100] (0% = alto; 100% = basso)	0…***20**…100
Posizione 2: altezza in % [0…100] (0% = alto; 100% = basso)	0…***40**…100
Posizione 2: lamella in % [0…100] (0% = alto; 100% = basso)	0…***40**…100
Posizione 3: altezza in % [0…100] (0% = alto; 100% = basso)	0…***60**…100
Posizione 3: lamella in % [0…100] (0% = alto; 100% = basso)	0…***60**…100
Posizione 4: altezza in % [0…100] (0% = alto; 100% = basso)	0…***80**…100
Posizione 4: lamella in % [0…100] (0% = alto; 100% = basso)	0…***80**…100

Questi parametri definiscono le posizioni preimpostate di altezza/lamella della tapparella. Le posizioni delle lamelle sono visibili solo se come tipo di tapparella è selezionato "**Veneziana**".

7. OGGETTI DI COMUNICAZIONE (continua)

■ 7.8 Parametro "Blind" (continua)

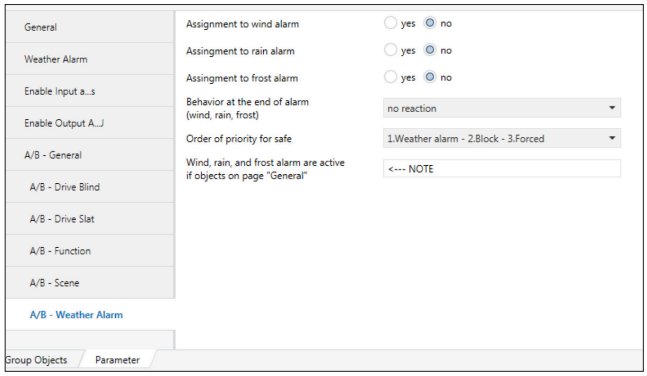
7.8.3 Parametro "A/B – Weather alarm" (continua)

Spostamento in posizione	***diretto** indiretto tramite la posizione di fine corsa superiore indiretto tramite la posizione di fine corsa inferiore indiretto tramite il percorso più breve

Questo parametro stabilisce come la tapparella deve raggiungere la posizione di destinazione.

- Impostare il parametro su "**diretto**": la tapparella si porta direttamente nella posizione di destinazione.
- Impostare il parametro su "**indiretto tramite la posizione di fine corsa superiore/inferiore**": la tapparella raggiunge prima la posizione di fine corsa superiore/inferiore e quindi si porta nella posizione di destinazione.
- Impostare il parametro su "**indiretto tramite il percorso più breve**": la tapparella raggiunge prima la posizione di fine corsa più vicina e quindi si porta direttamente nella posizione di destinazione.

7.8.4.2 Parametro "A/B – Position/Presets"



Le funzioni meteo devono essere abilitate globalmente prima di poter essere parametrizzate e utilizzate. Dopo l'abilitazione della funzione meteo generale, ogni allarme meteo può essere abilitato o disabilitato indipendentemente dagli altri. La reazione ha inizio quando viene ricevuto un telegramma di allarme con valore "**1**". La funzione di allarme termina non appena viene ricevuto un nuovo telegramma di allarme con valore "**0**".

Assegnazione agli allarmi vento **Assegnazione agli allarmi pioggia** **Assegnazione agli allarmi gelo**	sì ***no**

Sono disponibili tre diversi allarmi vento. Questi allarmi possono essere utilizzati, ad esempio, per proteggere una veneziana o una tenda da sole. La tapparella può essere assegnata anche a più allarmi vento. I tre allarmi vento hanno la stessa priorità e sono combinati tra loro con una logica OR.

7. OGGETTI DI COMUNICAZIONE (continua)

■ 7.8 Parametro "Blind" (continua)

7.8.3 Parametro "A/B – Weather alarm" (continua)

7.8.4.2 Parametro "A/B – Position/Presets" (continua)

Comportamento in caso di allarme vento **Comportamento in caso di allarme pioggia** **Comportamento in caso di allarme gelo**	***nessuna reazione** su giù stop posizione 1 posizione 2 posizione 3 posizione 4 posizione individuale

All'attivazione dell'allarme la tapparella si porta in questa posizione.

- Impostare il parametro su "**nessuna reazione**": all'inizio dell'allarme vento il relè della tapparella non reagisce. Gli eventuali movimenti in corso vengono comunque completati.
- Impostare il parametro su "**su**": il dispositivo alza la tapparella all'inizio dell'allarme vento e quindi blocca le uscite.
- Impostare il parametro su "**giù**": il dispositivo abbassa la tapparella all'inizio dell'allarme vento e quindi blocca le uscite.
- Impostare il parametro su "**stop**": all'inizio dell'allarme il dispositivo porta il relè dell'uscita in stop e quindi blocca le uscite.
- Impostare il parametro su "**posizione 1, 2, 3, 4**": all'attivazione dell'allarme la tapparella si porta nella posizione preimpostata. I parametri di posizione sono impostati nella scheda "**A – Position/ Preset**".
- Impostare il parametro su "individual position": la tapparella si porta in una posizione individuale, impostabile con questi parametri.

Posizione altezza in [0…100] (0% = alto; 100% = basso)

Posizione lamelle in [0…100] (0% = alto; 100% = basso).

Questi parametri configurano l'altezza della tapparella e la posizione delle lamelle. Se il parametro "**Modo di funzionamento**" è impostato su "**veneziana**", "**Posizione lamelle in [0…100]**" sono visibili.

Ordine di priorità delle funzioni di sicurezza	***1.Allarme meteo – 2.Blocco – 3.Forzatura** 1.Allarme meteo – 2.Forzatura – 3.Blocco 1. Blocco – 2. Allarme meteo – 3. Forzatura 1. Blocco – 2. Forzatura – 3. Allarme meteo 1. Forzatura – 2. Allarme meteo – 3.Blocco 1. Forzatura – 2. Blocco – 3. Allarme meteo

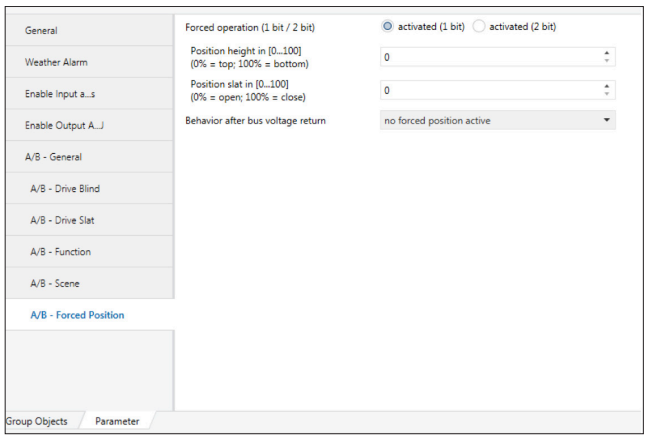
Questo parametro definisce l'ordine di priorità delle funzioni di sicurezza. In questo modo la tapparella viene comandata correttamente se vengono attivate contemporaneamente più funzioni di sicurezza. Il livello di priorità decresce dalla prima all'ultima voce. L'allarme meteo comprende vento1, 2, 3, pioggia e gelo. La relativa priorità può essere configurata nella scheda principale "Weather Alarm"; il nome del parametro è "**Order of priority for weather**".

7. OGGETTI DI COMUNICAZIONE (continua)

7.8 Parametro "Blind" (continua)

7.8.3 Parametro "A/B – Weather alarm" (continua)

7.8.4.3 Parametro "A/B – Forced position"



La funzione di posizione forzata può essere utilizzata per ogni uscita. La funzione di posizione forzata dispone di un oggetto di comunicazione opzionale a 1 bit o 2 bit. La tapparella può essere alzata o abbassata tramite il telegramma di comando forzato (1 bit o 2 bit). La funzione di posizione forzata può essere utilizzata durante la pulizia delle tapparelle e può proteggere le persone da incidenti imprevisti.

Bit 1	Bit 0	Funzione
0	x	Posizione forzata non attiva, comando normale
0	x	Posizione forzata non attiva, comando normale
1	0	Posizione forzata attiva, salita / apertura delle lamelle
1	1	Posizione forzata attiva, discesa / chiusura delle lamelle

Comando forzato (1bit/2bit)	***attivata (1bit)** attivata (2bit)

La tapparella può essere portata nella posizione desiderata con il comando forzato tramite telegramma a 1 bit. Utilizzando il telegramma a 2 bit la tapparella può essere alzata o abbassata. Il movimento si arresta quando la tapparella raggiunge la posizione di fine corsa.

Posizione altezza in [0…100] (0% = alto; 100% = basso)

Posizione lamelle in [0…100] (0% = alto; 100% = basso).

Questi parametri configurano l'altezza della tapparella e la posizione delle lamelle. Se il parametro "**Comando forzato (1bit/2bit)**" è impostato su "**attivata (1bit)**", "**Posizione altezza/lamella in [0…100]**" sono visibili.

Comportamento dopo il ritorno della tensione di bus	***nessuna posizione forzata attiva** posizione forzata ON, salita posizione forzata ON, discesa stato della pos. forzata prima della mancanza di tensione bus

La funzione di posizione forzata può essere inizializzata dopo il ritorno della tensione di bus, in modo che l'oggetto di comunicazione del comando forzato venga aggiornato. Dopo il ritorno della tensione di bus la funzione di posizione forzata assume la posizione parametrizzata.

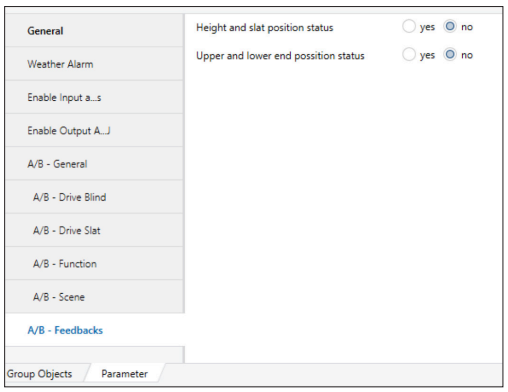
- Impostare il parametro su "**nessuna posizione forzata attiva**": il comando forzato viene disattivato dopo il ritorno della tensione di bus.
- Impostare il parametro su "**posizione forzata ON salita/discesa**": il comando forzato è attivo e la tapparella sale/scende dopo il ritorno della tensione di bus.
- Impostare il parametro su "**stato della pos. forzata prima della mancanza di tensione bus**": dopo il ritorno della tensione di bus viene ripristinato l'ultimo stato di posizione forzata selezionato e memorizzato internamente nel dispositivo. L'operazione di download da ETS cancella lo stato memorizzato.

7. OGGETTI DI COMUNICAZIONE (continua)

7.8 Parametro "Blind" (continua)

7.8.3 Parametro "A/B – Weather alarm" (continua)

7.8.4.4 Parametro "A/B – Feedbacks"



Stato della posizione di altezza e delle lamelle	***no** sì

La posizione della tapparella dell'uscita può essere segnalata sul bus KNX. Il valore 0 dell'oggetto di comunicazione corrisponde alla posizione superiore (%0) della tapparella, il valore 255 alla posizione inferiore (%100). "**Status height 0…255**" e "**Status slat 0…255**" sono gli oggetti di comunicazione creati, tramite i quali vengono inviati gli stati di altezza e lamelle della tapparella.

modo di invio	su variazione su richiesta ***su variazione o su richiesta**

Questo parametro seleziona il modo di invio dell'oggetto di comunicazione, ovvero l'impostazione dei flag dell'oggetto.

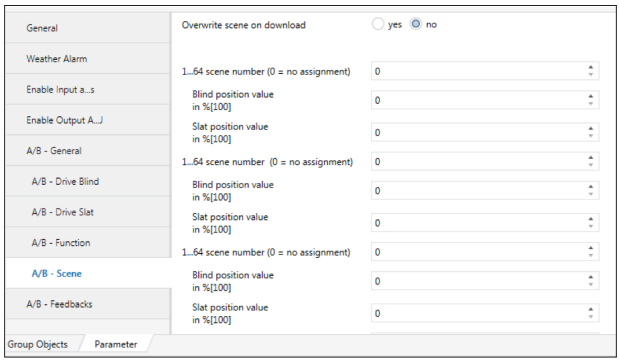
Stato delle posizioni di fine corsa superiore e inferiore	***no** sì

Se la tapparella si trova nella posizione di fine corsa superiore o inferiore, viene inviato il telegramma dell'oggetto di comunicazione. "**Status upper end position**" e "**Status lower end position**" sono gli oggetti di comunicazione creati, tramite i quali viene segnalato il raggiungimento della posizione limite.

modo di invio	su variazione su richiesta ***su variazione o su richiesta**

Questo parametro seleziona il modo di invio dell'oggetto di comunicazione, ovvero l'impostazione dei flag dell'oggetto.

7.8.4.5 Parametro "A/B – Scene"

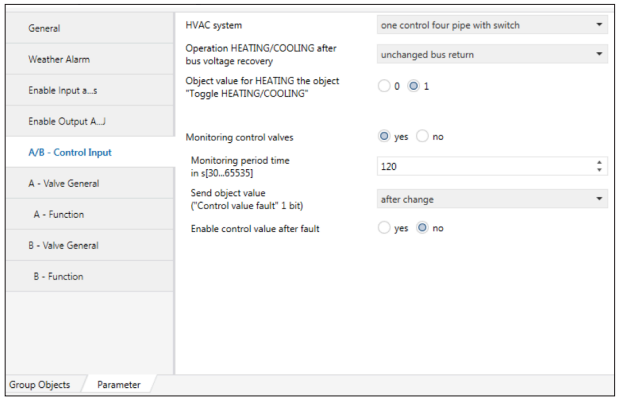


Per ulteriori informazioni vedere il paragrafo sulle scene, pagina 7.

7. OGGETTI DI COMUNICAZIONE (continua)

■ 7.9 Parametro "Valve Control"

7.9.1 Parametro "A/B – Control Input"



Sistema HVAC	***un comando quattro tubi con commutazione** due comandi due tubi due comandi due tubi con commutazione due comandi quattro tubi

Questo parametro consente di selezionare il sistema di tubazioni del fan coil per il comando delle valvole.

- Impostare il parametro su "**un comando quattro tubi con commutazione**": questo sistema comprende scambiatori di riscaldamento (HEATING) e raffrescamento (COOLING). 2 tubi per l'acqua calda e altri 2 tubi per l'acqua fredda. Un unico oggetto di comunicazione è utilizzato per HEATING o COOLING. La selezione può essere effettuata tramite l'oggetto di comunicazione "**Toggle HEATING/COOLING**".
- Impostare il parametro su "**due comandi due tubi**": questo sistema comprende solo scambiatori HEATING. 2 tubi sono utilizzati per HEATING o COOLING. Entrambi gli oggetti agiscono sulla valvola HEATING. È considerato valido l'ultimo valore ricevuto, indipendentemente dall'oggetto di provenienza.
- Impostare il parametro su "**due comandi due tubi con commutazione**": questo sistema comprende solo scambiatori HEATING. 2 tubi sono utilizzati per HEATING o COOLING. Entrambi gli oggetti agiscono sulla valvola HEATING. L'oggetto di comunicazione attivo può essere selezionato tramite l'oggetto di comunicazione "Toggle HEATING/COOLING".
- Impostare il parametro su "**due comandi quattro tubi**": questo sistema comprende scambiatori HEATING e COOLING. 2 tubi per l'acqua calda e altri 2 tubi per l'acqua fredda. Ciascun oggetto di comunicazione gestisce la valvola corrispondente. Può essere aperta una sola valvola per volta; l'altra viene impostata alla percentuale %0.

Funzionamento HEATING/COOLING dopo il ripristino della tensione di bus	***invariato al ritorno del bus** riscaldamento raffrescamento

Questo parametro consente di selezionare la reazione dopo il ripristino della tensione di bus.

Valore dell'oggetto per HEATING dell'oggetto "Toggle HEATING/COOLING"	0 ***1**

Questo parametro stabilisce quale valore dell'oggetto di comunicazione viene utilizzato per HEATING.

- Impostare il parametro su "**0**": quando viene ricevuto il telegramma "**0**", viene attivato il funzionamento HEATING (COOLING disattivato)
- Impostare il parametro su "**1**": quando viene ricevuto il telegramma "**1**", viene attivato il funzionamento HEATING (COOLING disattivato)

Monitoraggio delle valvole di comando	sì ***no**

Questo parametro attiva il monitoraggio del termostato. Se il parametro è impostato su abilita, diventa visibile il parametro Monitoring period time in s [30…65535].

7. OGGETTI DI COMUNICAZIONE (continua)

■ 7.9 Parametro "Valve Control" (continua)

7.9.1 Parametro "A/B – Control Input" (continua)

Periodo di monitoraggio in s[30…65535]	30…***120**…65535

Il telegramma del termostato attivo può essere monitorato ciclicamente. Il dispositivo si attende quindi un telegramma dal termostato entro il tempo di ciclo.

Invio del valore dell'oggetto ("Control value fault" 1 bit)	no ***su variazione** su richiesta su variazione o su richiesta

Se il telegramma non viene ricevuto entro il periodo di monitoraggio, si può presumere che il sensore sia guasto o che la linea bus sia interrotta. Questo oggetto viene inviato sul bus KNX.

L'oggetto "Control value fault" può essere utilizzato come oggetto di comunicazione attivo o passivo. Con oggetto di messaggio attivo, il telegramma di stato viene trasmesso automaticamente sul bus a ogni variazione di stato. Con oggetto di stato passivo non avviene alcuna trasmissione di telegramma dopo la variazione di stato: per conoscere lo stato è necessario leggere l'oggetto di comunicazione. I flag dell'oggetto di comunicazione vengono impostati automaticamente da ETS.

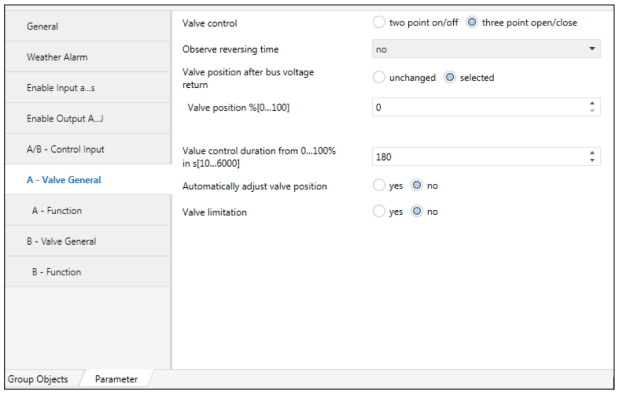
Abilitazione del valore di comando dopo un guasto	sì ***no**

Questo parametro attiva la condizione di guasto dopo un'anomalia. Se il parametro è impostato su sì, diventa visibile il parametro Control value after fault in % [0…100].

Valore di comando dopo un guasto in %[0…100]	0…***30**…100

Al verificarsi di un guasto, in stato di emergenza è possibile impostare la percentuale di apertura della valvola.

7.9.2 Parametro "A – Valve General"



Comando valvola	***due punti on/off** tre punti apre/chiude

Questo parametro consente di selezionare le caratteristiche del tipo di valvola.

Tipo di contatto della valvola	***normalmente aperto** normalmente chiuso

Questo parametro consente di selezionare la reazione dopo il ripristino della tensione di bus.

Tempo di inversione da rispettare	no 100 ms ***300 ms** 500 ms 700 ms 1000 ms

Questo parametro definisce il tempo di ritardo all'inversione dell'azionamento della valvola. Questo parametro è visibile se il parametro di comando valvola è impostato su tre punti apre/chiude.

7. OGGETTI DI COMUNICAZIONE (continua)

■ 7.9 Parametro "Valve Control" (continua)

7.9.2 Parametro "A – Valve General" (continua)

Posizione valvola [0…100]%	***0**…100

Questi parametri configurano l'altezza della tapparella e la posizione delle lamelle.

Tipo di contatto della valvola	***normalmente aperto** normalmente chiuso

Questo parametro consente di selezionare la reazione dopo il ripristino della tensione di bus.

Durata del comando valvola da 0…100% in s [10…6000]	0…***180**…6000

Con questo parametro si imposta, in secondi, il tempo necessario alla valvola collegata per passare dalla posizione 0 % (valvola chiusa) alla posizione 100 % (valvola completamente aperta). Questo parametro è visibile se il parametro di comando valvola è impostato su tre punti apre/chiude.

Ad esempio, se il tempo è 180 s, la posizione attuale della valvola è 20% e la posizione di destinazione è 60%, il tempo di corsa della valvola dal 20% al 60% sarà di 72 s.

Correzione automatica della posizione della valvola in s [10…6000]	***no** sì

Questa funzione serve principalmente a correggere la posizione della valvola: ad esempio, la valvola non si apre o non si chiude completamente dopo molte ore di funzionamento a causa di diversi fattori che generano lievi imprecisioni di posizione, quali temperatura, invecchiamento del dispositivo ecc. È quindi necessario riposizionarla tramite questa funzione. Questo parametro è visibile se il parametro di comando valvola è impostato su tre punti apre/chiude.

Numero di comandi valvola prima della correzione [1…65535]	1…***100**…65535

Questo parametro seleziona la soglia oltre la quale viene eseguita la correzione automatica. Supponendo che il valore parametrizzato sia 100, quando il numero di comandi valvola raggiunge 100, se alla 101ª regolazione la valvola viene comandata in apertura la correzione automatica non viene eseguita; se invece viene comandata in chiusura la correzione automatica viene eseguita e la valvola viene portata alla posizione 0% e quindi alla posizione di destinazione. Ad esempio, se al 100° comando la posizione della valvola è 50% e al 101° è 60%, la posizione viene regolata direttamente al 60% e non viene eseguita alcuna correzione automatica finché non viene ricevuto un valore di comando di segno opposto. Se al 101° comando la posizione è 40%, viene eseguita una correzione automatica: la valvola viene portata alla posizione 0% e quindi alla posizione di destinazione 40%. La correzione automatica supera la posizione di chiusura del % 5 del tempo di corsa totale. Questo tempo è al massimo di un minuto.

Limitazione della valvola	sì ***no**

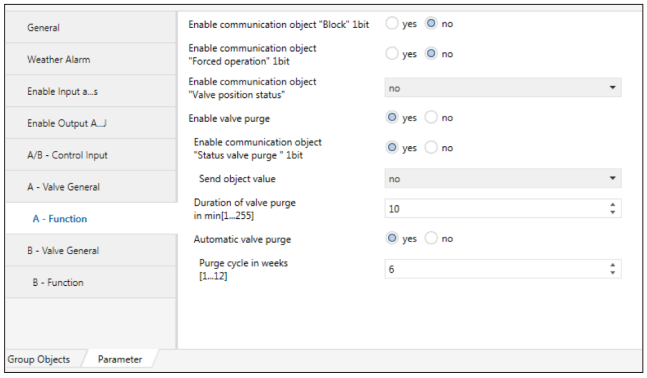
La limitazione del valore di comando limita l'ampiezza del valore di comando. La limitazione è attiva quando viene scelto un valore inferiore/superiore al valore possibile per il valore di comando, quindi minimo maggiore di 0 o massimo minore di 1. Se un segnale di ingresso è al di fuori della limitazione impostata, viene diminuito o aumentato.

Esempio: Nel modo riscaldamento il limite massimo è impostato al 70% e il limite minimo al 10%. L'apertura della valvola è regolata su 10 min. Se in ingresso viene inviato un valore di comando pari al 100%, il canale assume il limite massimo del 70% e calcola da questo valore un impulso di accensione di 7 min. Un valore di comando compreso nei limiti funziona normalmente, per cui un valore di comando del 50% genera un impulso di accensione di 5 min

7. OGGETTI DI COMUNICAZIONE (continua)

■ 7.9 Parametro "Valve Control" (continua)

7.9.3 Parametro "A – Function"



Abilitazione dell'oggetto di comunicazione "Block" 1 bit	sì ***no**

Un canale può essere bloccato per ulteriori azionamenti tramite il relativo oggetto di blocco. Se la valvola è in movimento quando l'oggetto di blocco viene attivato, la valvola completa il movimento in corso.

Valore dell'oggetto di blocco	***1** 0

1: il blocco viene attivato inviando un "**1**" logico all'oggetto di blocco corrispondente. Il canale viene sbloccato solo inviando uno "**0**" logico.

0: il blocco viene attivato inviando un "**0**" logico all'oggetto di blocco corrispondente. Il canale viene sbloccato solo inviando uno "**1**" logico.

Abilitazione dell'oggetto di comunicazione "Forced operation" 1 bit	sì ***no**

La posizione forzata porta il valore di comando a un valore fisso.

Valore dell'oggetto di comando forzato	***1** 0

1: un "**1**" logico attiva la posizione forzata. Inviando uno "**0**", la posizione forzata viene disattivata

0: un "**1**" logico attiva la posizione forzata. Inviando uno "**0**", la posizione forzata viene disattivata e il canale ritorna al suo ultimo valore o all'ultimo telegramma ricevuto per il valore di comando.

Posizione della valvola con comando forzato in % [0…100]	0…***30**…100

Questo parametro determina la posizione della valvola all'attivazione del comando forzato.

Abilitazione dell'oggetto di comunicazione "Valve position status"	***no** 1 bit 1 byte

Questo parametro seleziona l'invio/la risposta del valore attuale della percentuale della valvola. L'oggetto di stato della valvola viene inviato il prima possibile dopo la ricezione del valore di comando.

Invio del valore dell'oggetto	***no** su variazione su richiesta su variazione o su richiesta

Il parametro seleziona il tipo di invio dell'oggetto.

Durata dello spurgo della valvola in min [1…255]	1…***10**…255

Se lo spurgo della valvola è attivato, l'attuatore apre la valvola corrispondente per un determinato periodo.

Spurgo automatico della valvola	sì ***no**

Con questo parametro è possibile abilitare il comando automatico.

7. OGGETTI DI COMUNICAZIONE (continua)

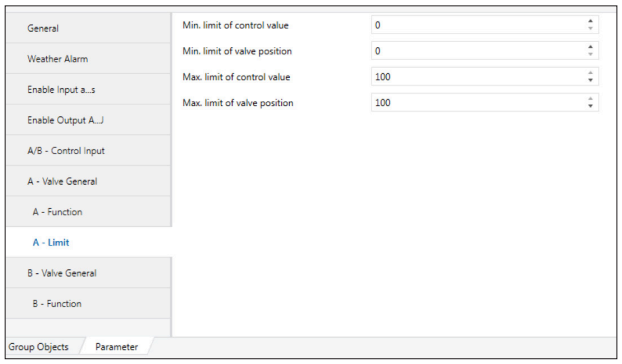
■ 7.9 Parametro "Valve Control" (continua)

7.9.3 Parametro "A – Function" (continua)

Ciclo di spurgo in settimane [1…12]	1…***6**…12

Se il parametro "**Spurgo automatico della valvola**" è impostato su "**sì**", questo parametro è visibile. Il ciclo di spurgo si avvia automaticamente dopo l'inizializzazione dell'attuatore. Se la valvola non viene azionata per il periodo impostato, l'attuatore apre la valvola corrispondente per un periodo di 5 minuti.

7.9.4 Parametro "A – Limit"



Limite min. del valore di comando % [0…100]	***0**…100

Il parametro regola il limite minimo del valore di comando.

Limite min. della posizione della valvola % [0…100]	***0**…100

Il parametro regola il limite minimo della posizione della valvola.

Limite max. del valore di comando % [0…100]	***0**…100

Il parametro regola il limite massimo del valore di comando.

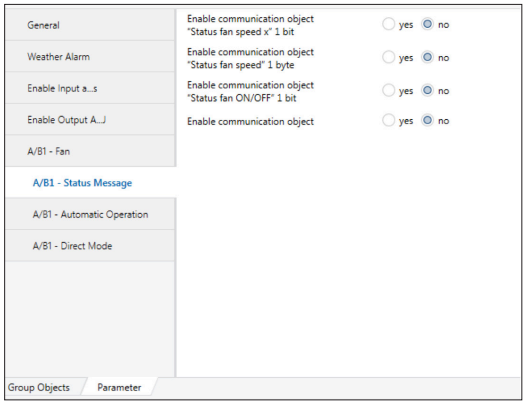
Limite max. della posizione della valvola % [0…100]	***0**…100

Il parametro regola il limite minimo della posizione della valvola.

7. OGGETTI DI COMUNICAZIONE (continua)

■ 7.10 Parametro "Fan Coil"

7.10.1 Parametro "Fan"



Selezione della valvola associata	***valvola A/B** valvola C/D valvola E/F valvola G/H valvola I/J

Questo parametro consente di selezionare il canale valvola associato al funzionamento automatico. L'oggetto di ingresso del valore di comando del canale valvola selezionato viene utilizzato anche per la velocità del ventilatore nel modo automatico.

Numero di velocità del ventilatore	1…***3**

La velocità del ventilatore può essere adattata alla specifica applicazione fan coil mediante la configurazione dei parametri. È quindi possibile definire inizialmente il numero di velocità necessarie per i dispositivi collegati. Il numero di velocità può essere specificato separatamente per ogni canale fan coil.

Comando delle velocità del ventilatore	***commuta una sola uscita ventilatore** le uscite ventilatore commutano gerarchicamente

Principio di commutazione: quando il ventilatore è acceso è sempre attiva una sola uscita di velocità "**ON**". Se la velocità attiva viene modificata, l'attuatore fan coil disattiva prima la velocità precedentemente attiva (stato "**OFF**") e solo successivamente attiva l'altra uscita.

Principio a livelli: quando il ventilatore è acceso vengono attivate più uscite, in funzione della velocità attiva. All'aumentare della velocità viene attivata anche l'uscita adiacente con numero superiore; le uscite inferiori restano attive.

Modo di funzionamento del ventilatore	***commutatore** commutatore a passi

Questo parametro consente di selezionare le caratteristiche del ventilatore. Consultare i dati tecnici del ventilatore.

- Impostare il parametro su "**commutatore**": in questo modo è previsto un ritardo tra due velocità del ventilatore. Tale ritardo può essere configurato tramite il parametro ritardo tra le commutazioni di velocità in ms [50…5000].
- Impostare il parametro su "**commutatore a passi**": in questo modo la velocità attuale del ventilatore deve restare attiva per un tempo minimo prima dell'attivazione della nuova velocità.

Ritardo tra le commutazioni di velocità del ventilatore in ms [50…5000]	50…***500**…5000

Se il parametro Modo di funzionamento del ventilatore è impostato su "**commutatore**", questo parametro è visibile. Questo parametro consente di configurare il tempo di ritardo del ventilatore, utilizzato tra le commutazioni di velocità.

Velocità del ventilatore in caso di mancanza della tensione di bus	invariato ***off** 1 2 3

Con questo parametro è possibile impostare la reazione del ventilatore dopo la mancanza della tensione di bus.

7. OGGETTI DI COMUNICAZIONE (continua)

■ 7.10 Parametro "Fan Coil" (continua)

7.10.1 Parametro "Fan" (continua)

Velocità del ventilatore al ripristino della tensione di bus	invariato ***off** 1 2 3

Con questo parametro si definisce il comportamento del ventilatore dopo il ripristino della tensione di bus.

Abilitazione del comando forzato	sì ***no**

Questo parametro consente di abilitare il comando forzato del ventilatore.

Valore dell'oggetto di comando forzato	0 ***1**

Questo parametro seleziona il valore che attiva il comando forzato.

Limitazione con comando forzato	3, 2, 1, OFF ***invariato** …

Questo parametro seleziona il comportamento del comando forzato.

Abilitazione del funzionamento automatico	***yes** no

Questo parametro consente di abilitare il comando automatico. Comando automatico significa reazione limitata secondo "**Control input**".

Abilitazione del comando diretto	sì ***no**

Questo parametro consente di abilitare il comando diretto. Comando diretto significa comando tramite oggetto di comunicazione diretto.

Caratteristica di avviamento del ventilatore	sì ***no**

Questo parametro consente al ventilatore di avviarsi dallo stato OFF con una velocità definita. Il ventilatore può essere attivato temporaneamente a una velocità di avviamento definita, che può corrispondere a una qualsiasi delle velocità disponibili.

Velocità di avviamento	1 2 ***3**

Questa velocità di avviamento può corrispondere a una qualsiasi delle velocità disponibili.

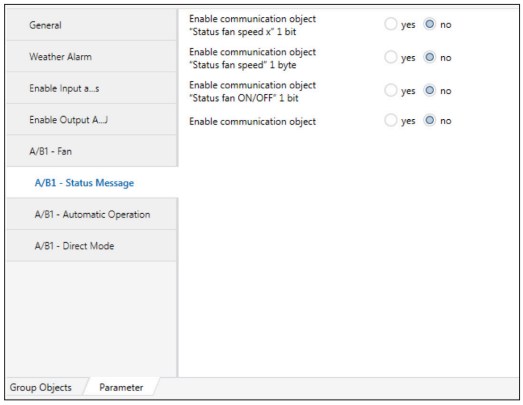
Tempo minimo di permanenza all'avviamento in s [1…65535]	1…***5**…65535

Il ventilatore rimane quindi alla velocità di avviamento fino allo scadere del tempo di permanenza impostato.

7. OGGETTI DI COMUNICAZIONE (continua)

■ 7.10 Parametro "Fan Coil" (continua)

7.10.2 Parametro "A/B1 - Status Message"



Abilitazione dell'oggetto di comunicazione "Status fan speed x" 1 bit	sì ***no**

Il formato dati della segnalazione di velocità del ventilatore è definito a 1 bit. Per ogni velocità è definito un oggetto separato. Alla variazione della velocità, l'attuatore aggiorna e trasmette solo i valori degli oggetti che cambiano.

Significato	***velocità ventilatore attuale** velocità ventilatore richiesta

Velocità ventilatore attuale: stato di funzionamento reale del ventilatore.

Velocità ventilatore richiesta: stato desiderato del ventilatore, ad es. al termine dei tempi di transizione e di permanenza.

Modo di funzionamento del ventilatore	***no** su variazione su richiesta su variazione o su richiesta

Questo parametro definisce il tipo di invio dell'oggetto.

Abilitazione dell'oggetto di comunicazione "Status fan speed" 1 byte	sì ***no**

Il formato dati della segnalazione di velocità del ventilatore è definito a 1 byte.

Significato	***velocità ventilatore attuale** velocità ventilatore richiesta

Velocità ventilatore attuale: stato di funzionamento reale del ventilatore.

Velocità ventilatore richiesta: stato desiderato del ventilatore, ad es. al termine dei tempi di transizione e di permanenza.

Tipo di invio dell'oggetto	***no** su variazione su richiesta su variazione o su richiesta

Questo parametro definisce il tipo di invio dell'oggetto.

Abilitazione dell'oggetto di comunicazione "Status fan ON/OFF" 1 bit	sì ***no**

Questo telegramma ON agisce su un interruttore principale che deve essere acceso.

Tipo di invio dell'oggetto	***no** su variazione su richiesta su variazione o su richiesta

Questo parametro definisce il tipo di invio dell'oggetto.

Abilitazione dell'oggetto di comunicazione "Status automatic" 1 bit	sì ***no**

Questo parametro abilita l'oggetto di comunicazione "**Status automatic**".

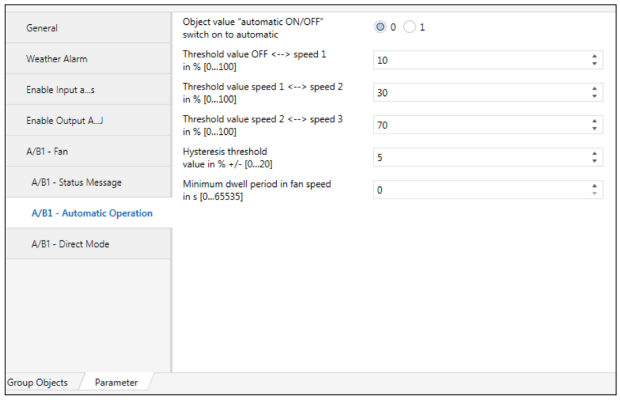
Tipo di invio dell'oggetto	***no** su variazione su richiesta su variazione o su richiesta

Questo parametro definisce il tipo di invio dell'oggetto.

7. OGGETTI DI COMUNICAZIONE (continua)

■ 7.10 Parametro "Fan Coil" (continua)

7.10.3 Parametro "A/B1 - Automatic Operation"



Valore dell'oggetto "automatic ON/OFF" per il passaggio ad automatico	***1** 0

1: il funzionamento automatico viene attivato da un telegramma con valore 1

0: il funzionamento automatico viene disattivato da un telegramma con valore 0

Valore di soglia OFF <--> velocità 1 in % [0…100]	0…***10**…100
Valore di soglia velocità 1 <--> velocità 2 in % [0…100]	0…***30**…100
Valore di soglia velocità 2 <--> velocità 3 in % [0…100]	0…***70**…100

Una velocità del ventilatore si attiva quando viene raggiunto o superato il relativo limite inferiore del valore di comando.

Soglia di isteresi Valore in % +/- [0…20]	0…***5**…100

La velocità del ventilatore si disattiva non appena il valore di comando scende nuovamente al di sotto del limite inferiore diminuito dell'isteresi.

Tempo minimo di permanenza a una velocità del ventilatore in s [0…65535]	***0**…65535

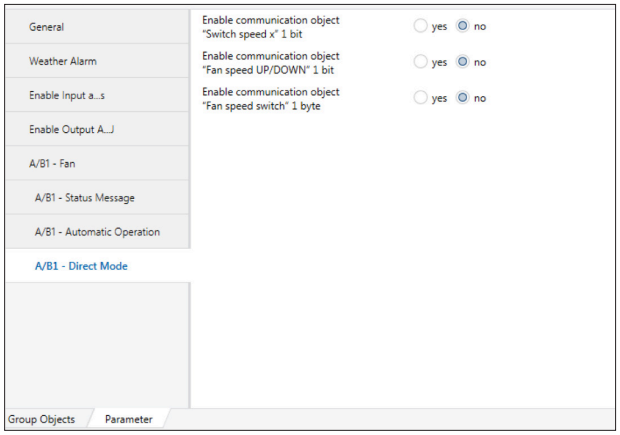
Questo parametro definisce il tempo di permanenza a una velocità del ventilatore prima della commutazione alla velocità superiore o inferiore.

0: nessun tempo di ritardo per la commutazione.

7. OGGETTI DI COMUNICAZIONE (continua)

■ 7.10 Parametro "Fan Coil" (continua)

7.10.4 Parametro "A/B1 - Direct Mode"



Abilitazione dell'oggetto di comunicazione "Switch speed x" 1 bit	sì ***no**

Il formato dati della segnalazione di velocità del ventilatore è definito a 1 bit. Per ogni velocità sono definiti tre oggetti separati. Se vengono ricevuti in rapida successione più telegrammi ON/OFF sui diversi oggetti di comunicazione Fan speed 1…3, il valore determinante è l'ultimo ricevuto dal comando ventilatore.

Abilitazione dell'oggetto di comunicazione "Fan speed UP/DOWN" 1 bit	sì ***no**

Con più commutazioni manuali UP o DOWN, la velocità di destinazione viene aumentata o ridotta di un passo. Ciò è possibile fino al raggiungimento della velocità massima o minima.

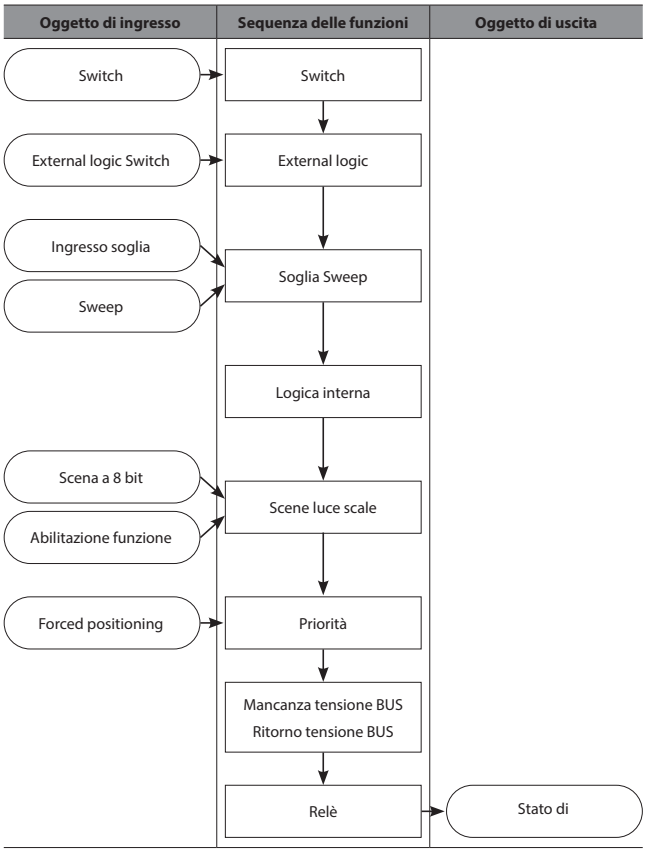
Abilitazione dell'oggetto di comunicazione "Fan speed switch" 1 byte	sì ***no**

Questo parametro abilita l'oggetto di comunicazione "Fan speed switch" con percentuale 0…100%.

7. OGGETTI DI COMUNICAZIONE (continua)

■ 7.11 Schema delle funzioni

Lo schema seguente indica la sequenza delle funzioni. Le funzioni vengono elaborate in sequenza. Gli oggetti di comunicazione entrano dal lato sinistro. Riquadri uguali indicano la stessa priorità.



7. OGGETTI DI COMUNICAZIONE (continua)

■ 7.12 Descrizione degli oggetti

7.12.1 Descrizione degli oggetti generali

N.	Nome oggetto	Nome	Tipo DTP	Lunghezza	Flag
0	In operation	General	DPT 1.002	1 bit	CWT

Questo oggetto viene utilizzato per segnalare che il dispositivo è attivo e collegato alla linea KNX. Il valore del telegramma è selezionabile ON/OFF. Se il telegramma non viene ricevuto, il dispositivo può essere guasto oppure il cavo KNX può essere interrotto. Questo oggetto di comunicazione invia ciclicamente sulla linea.

1	Scene 8 bit	General	DPT 18.001	1 byte	CW

Questo oggetto è utilizzato per richiamare o memorizzare le scene. Sull'attuatore di commutazione/tapparella sono disponibili fino a 64 scene.

C	R	Numero scena

B	r	U	U	U	U	U	U

C: 0 – richiamo scena
1 –
R: Riservato

L'oggetto per richiamare e memorizzare la scena (1…64) viene inviato tramite l'indirizzo di gruppo. Le scene a 8 bit sono memorizzate nell'attuatore di commutazione/tapparella.

Scena	richiamo		memorizzazione	
	Es.	Dec.	Es.	Dec.
1	0x00	0	0x80	128
2	0x01	1	0x81	129
3	0x02	2	0x82	130
4	0x03	3	0x83	131
5	0x04	4	0x84	132
6	0x05	5	0x85	133
7	0x06	6	0x86	134
8	0x07	7	0x87	135
9	0x08	8	0x88	136
10	0x09	9	0x89	137
11	0x0A	10	0x8A	138
…	…	…	…	…
63	0x3E	62	0xE2	190
64	0x3F	63	0xE3	191

2	Disable/enable man. operation	General	DPT 1.003	1 byte	CRW

Il comando manuale può essere abilitato o disabilitato con questo oggetto di comunicazione. Se il comando manuale è disabilitato, il pulsante di comando manuale non può abilitare il comando manuale.

L'oggetto è:
0 = pulsante manuale abilitato
1 = il comando manuale non può essere abilitato dal pulsante.

3 4 5	Wind alarm Rain alarm Frost alarm	General	DPT 1.005	1 byte	CWTU

I sensori meteo attivi possono essere monitorati ciclicamente. Il dispositivo si attende un telegramma dal sensore entro il tempo di ciclo. Se il telegramma non viene ricevuto entro il tempo di ciclo oppure se viene ricevuto il valore 1, le tapparelle si portano nella posizione parametrizzata. I telegrammi di comando tapparella vengono ignorati finché il dispositivo non riceve il valore 0.

Il periodo di monitoraggio riparte a ogni telegramma ricevuto dal sensore meteo. Gli allarmi vento sono collegati tra loro tramite una porta OR.

L'oggetto è:
0 = nessun allarme
1 = allarme attivo

7. OGGETTI DI COMUNICAZIONE (continua)

■ 7.13 Descrizione degli oggetti di ingresso

N.	Nome oggetto	Nome	Tipo DTP	Lunghezza	Flag
5	Disable	Input a	DPT 1.003	1 bit	CW

0: ingresso abilitato
1: ingresso disabilitato

Questo oggetto è visibile solo se l'ingresso è utilizzato come tale. Tramite l'indirizzo di gruppo collegato a questo oggetto si attiva o disattiva il blocco del rispettivo canale di ingresso.

Quando un ingresso disabilitato viene riabilitato, non vengono inviati telegrammi sul bus anche se lo stato dell'ingresso è cambiato durante il blocco. Se l'ingresso viene azionato proprio mentre viene riabilitato, si comporta come se l'azionamento fosse appena iniziato.

6	Switch Switch - short	Input a	DPT 1.001	1 bit	CWT

0: OFF
1: ON
I telegrammi di commutazione vengono inviati tramite l'indirizzo di gruppo collegato a questo oggetto. L'oggetto può essere commutato mediante l'azionamento dell'ingresso ON, OFF o TOGGLE.

6	Shutter up/down	Input a	DPT 1.008	1 bit	CT

L'oggetto di movimento serve a muovere le tapparelle "move UP" e "move DOWN".
0: movimento di salita (UP)
1: movimento di discesa (DOWN)

6	Valore	Input a	…	…	CWT

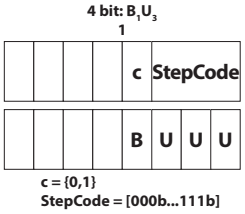
È possibile impostare se un telegramma di valore deve essere inviato in reazione a una pressione breve e/o lunga del pulsante, alla pressione o al rilascio. Inoltre è possibile configurare se il valore associato alla pressione lunga viene inviato tramite un secondo oggetto.

1 bit [0 / 1]	DPT 1.001	comando di commutazione
2 bit [0…3]	DPT 2.001	comando forzato
1 byte [0…255]	DPT 5.001	valore di luminosità
2 byte [-32768…32767]	DPT 7.001	valore con segno
2 byte [0…65535]	DPT 8.001	valore senza segno
4 byte [valore in virgola mobile]	DPT14.068	temperatura
4 byte [0…4294967295]	DPT12.001	valore senza segno

7	Switch - long	Input a	DPT 1.008	1 bit	CT

0: OFF
1: ON
I telegrammi di commutazione per la pressione lunga del pulsante vengono inviati tramite l'indirizzo di gruppo collegato a questo oggetto se il parametro "Number of objects for short/long operation" è impostato su "2 object".

7	Dimming brighter / darker	Input a	DPT 3.007	4 bit	CT



c = {0,1}
StepCode = [000b...111b]

c	Aumenta o diminuisce la luminosità	0 – richiamo scena 1 – memorizzazione scena
StepCode	Numero di intervalli in cui è suddiviso il campo 0 % … 100 %, oppure indicazione di interruzione.	- 001b … 111b: passo Numero di intervalli = $(2)^{(StepCode-1)}$ - 000b : interruzione

I telegrammi di dimmerazione vengono inviati all'attuatore dimmer tramite l'indirizzo di gruppo collegato a questo oggetto. Durante l'operazione, una pressione lunga del pulsante genera un telegramma di "dimmerazione 100 %". Al rilascio del pulsante viene inviato un comando di stop.

7	Shutter stop / lamella	Input a	DPT 1.007	1 bit	CT

L'oggetto stop/regolazione lamelle serve a orientare le lamelle e inoltre arresta un movimento in corso della tapparella.
0: Stop / lamelle SU
1: Stop / lamelle GIÙ

7	Valore	Input a	…	…	CWT

È possibile impostare se un telegramma di valore deve essere inviato in reazione a una pressione breve e/o lunga del pulsante, alla pressione o al rilascio. Inoltre è possibile configurare se il valore associato alla pressione lunga viene inviato tramite un secondo oggetto.

1 bit [0 / 1]	DPT 1.001	comando di commutazione
2 bit [0…3]	DPT 2.001	comando forzato
1 byte [0…255]	DPT 5.001	valore di luminosità
2 byte [-32768…32767]	DPT 7.001	valore con segno
2 byte [0…65535]	DPT 8.001	valore senza segno
4 byte [valore in virgola mobile]	DPT14.068	temperatura
4 byte [0…4294967295]	DPT12.001	valore senza segno

8	Shutter upper limit position	Input a	DPT 1.002	1 bit	CW

Con questo oggetto l'attuatore tapparella segnala di trovarsi nella posizione limite superiore.
Questo oggetto è utilizzato per le opzioni a 1 pulsante.
0: nessun fine corsa superiore
1: fine corsa superiore

N.	Nome oggetto	Nome	Tipo DTP	Lunghezza	Flag
8	Value (temperature)	Input a	DPT 14.068	32 bit	CT

Se come tipo di valore è selezionato "floating point", viene creato questo oggetto. Per ulteriori informazioni vedere l'oggetto di comunicazione Value.

7. OGGETTI DI COMUNICAZIONE (continua)

■ 7.13 Descrizione degli oggetti di ingresso (continua)

N.	Nome oggetto	Nome	Tipo DTP	Lunghezza	Flag
9	Shutter lower limit position	Input a	DPT 1.002	1 bit	CW

Con questo oggetto l'attuatore tapparella segnala di trovarsi nella posizione limite inferiore.
Questo oggetto è utilizzato per le opzioni a 1 pulsante.
0: nessun fine corsa inferiore
1: fine corsa inferiore

9	Value (temperature) - long	Input a	DPT 14.068	32 bit	CT

Se come tipo di valore è selezionato "floating point", viene creato questo oggetto. Per ulteriori informazioni vedere l'oggetto di comunicazione Value.

■ 7.14 Descrizione degli oggetti di commutazione

N.	Nome oggetto	Nome	Tipo DTP	Lunghezza	Flag
95	Switch	Output A1	DTP 1.001	1 bit	CW

Questo oggetto è utilizzato per la commutazione del relè. Se è abilitata un'operazione logica, l'uscita viene calcolata tramite la combinazione logica.

L'oggetto è:
0 = acceso (ON)
1 = spento (OFF)

96	Status switch	Output A1	DPT 1.001	1 bit	CRT

Lo stato di commutazione attuale del canale è salvato nell'oggetto di stato e può essere trasmesso automaticamente a ogni variazione di stato.

L'oggetto è:
0 = relè in posizione OFF
1 = relè in posizione ON

97	Enable staircase function	Output A1	DPT 1.003	1 bit	CRW

Questo oggetto è utilizzato per attivare la funzione luce scale. Quando questo oggetto è abilitato, la funzione luce scale è attiva.

L'oggetto è:
0 = disabilita
1 = abilita

98	Staircase lighting duration	Output A1	DPT 7.007	2 byte	CRW

La durata della luce scale viene impostata tramite questo oggetto. La risoluzione dell'oggetto è il secondo. Inoltre lo stato al ritorno del bus può essere parametrizzato tramite il parametro nella scheda della funzione luce scale.
L'oggetto è:
0 = deve essere maggiore di zero
….
65535

99	Permanent ON	Output A1	DTP 1.001	1 bit	CW

Questo oggetto è utilizzato per mascherare le altre funzioni. Ciò significa che le altre funzioni continuano a operare in background rispetto a Permanent ON. Se l'oggetto Permanent ON è impostato su off, il risultato della commutazione delle altre funzioni diventa visibile sull'uscita. Dopo il ritorno della tensione di bus l'oggetto viene disattivato.
Questa funzione dell'oggetto è utile per il personale addetto alle pulizie.

L'oggetto è:
0 = permanent ON attivo
1 = disattivato

100	External logic input	Output A1	DPT 1.001	1 bit	CW

Questo oggetto è utilizzato per ricevere i dati di commutazione del secondo ingresso. L'azionamento di commutazione e la logica esterna sono combinati con logica OR, AND.

L'oggetto è:
0 = stato logico
1 = stato logico

101	Forced positioning	Output A1	DPT 2.001	2 bit	CW

Con questo oggetto lo stato di commutazione dell'uscita è determinato direttamente. Il primo bit è lo stato di commutazione, il secondo bit attiva o disattiva il comando forzato.

Campo bit	Descrizione
Bit 0	Stato di commutazione "0": spegnimento "1": accensione
Bit 1	Comando forzato "0": inattivo "1": attivo

102	Sweep	Output A1	DPT 1.017	1 bit	CW

Questo oggetto è utilizzato per attivare la funzione sweep.

L'oggetto è:
0 = nessuna azione
1 = attivazione

7. OGGETTI DI COMUNICAZIONE (continua)

■ 7.15 Descrizione degli oggetti tapparella

N.	Nome oggetto		Tipo DTP	Lunghezza	Flag
95	Move blind/shutter up-down	Output A	DPT 1.008	1 bit	CW

Alla ricezione del telegramma dal bus, la tapparella si muove nella direzione (valore 0 o 1) per il tempo impostato.

L'oggetto è:
0 = su
1 = giù

96	Slat adjustment/stop up-down	Output A	DPT 1.007	1 bit	CW

Se il telegramma viene ricevuto mentre la tapparella è in movimento, il movimento si arresta. Negli altri casi è possibile regolare le lamelle.

L'oggetto è:
0 = stop/lamelle di un passo in apertura
1 = stop/lamelle di un passo in chiusura

97	Blind/shutters up-down limid Enable limitation	Output A Output A/B	DPT 1.008 DPT 1.003	1 bit	CW

Questi oggetti di comunicazione sono controllati dal parametro "Limit travelling range". La posizione di fine corsa di salita o discesa della tapparella può essere limitata tramite questo oggetto di comunicazione. La tapparella si arresta automaticamente al raggiungimento della posizione di fine corsa superiore o inferiore configurata. Dopo il ritorno della tensione di bus il valore dell'oggetto è impostato a 0, il che significa che la posizione di fine corsa superiore è limitata.

Per il primo oggetto di comunicazione "Blind/shutters up-down limit":
0 = limite di fine corsa superiore attivo
1 = limite di fine corsa inferiore attivo

Per il secondo oggetto di comunicazione "Output A/B, Enable limitation"
0 = limitazione disabilitata
1 = limitazione abilitata

98	Move to position height 0…255	Output A	DPT 5.001	1 byte	CW

Se il dispositivo riceve questo telegramma, la tapparella si porta all'altezza determinata dal valore percentuale. Al termine del movimento le lamelle ritornano nella posizione precedente. Se durante il movimento della tapparella viene ricevuto dal bus il comando "Move slat 0…255", al raggiungimento della posizione di destinazione le lamelle vengono portate nella posizione ricevuta.

L'oggetto è:
0 = posizione di fine corsa superiore %0
…
255 = posizione di fine corsa inferiore %100

99	Move slats 0…255	Output A	DPT 5.001	1 byte	CW

Se il dispositivo riceve questo oggetto di comunicazione, le lamelle si portano nella posizione desiderata.

L'oggetto è:
0 = lamelle aperte %0
…
255 = lamelle chiuse %100

100 101	Move to position 1, 2 Move to position 3, 4	Output A	DPT 1.022	1 bit	CW

Questo oggetto è utilizzato per portare la tapparella nella posizione preimpostata memorizzata. Al raggiungimento della posizione, le lamelle si portano nella rispettiva posizione preimpostata.

L'oggetto è:
0 = vai alla posizione 1 o 3
1 = vai alla posizione 2 o 4

102 103	Set position 1, 2 Set position 3, 4	Output A	DPT 1.022	1 bit	CW

Questo oggetto è utilizzato per memorizzare la posizione attuale della tapparella. Se il valore del telegramma ricevuto è 0, la posizione attuale viene memorizzata come nuova posizione 1 o 3. Se il valore ricevuto è 1, la posizione attuale viene memorizzata come nuova posizione 2 o 4.

L'oggetto è:
0 = imposta la posizione 1 o 3
1 = imposta la posizione 2 o 4

104	Trigger reference movement	Output A	DTP 1.008	1 bit	CW

Questo oggetto attiva il movimento di riferimento. Alla ricezione del telegramma la tapparella si porta nella posizione di fine corsa superiore o inferiore. Successivamente può ritornare nella posizione precedente o nella posizione desiderata. Al termine del movimento di riferimento il dispositivo aggiorna i tempi di corsa.
L'operazione di misura del tempo di corsa può essere interrotta da
• allarme meteo, comando forzato, funzione di blocco
• comando manuale
• comandi di spostamento in posizione SU o GIÙ

L'oggetto è:
0 = nessuna reazione
1 = attiva il movimento di riferimento (SU – GIÙ – SU)

105	Block	Output A	DPT 1.003	1 bit	CWTU

Lo stato della tapparella non può essere modificato da altri comandi finché viene ricevuto il telegramma di blocco con valore 1. La reazione del relè di uscita può essere definita tramite i parametri.

L'oggetto è:
0 = funzionamento abilitato
1 = funzionamento disabilitato

7. OGGETTI DI COMUNICAZIONE (continua)

■ 7.15 Descrizione degli oggetti tapparella (continua)

N.	Nome oggetto	Nome	Tipo DTP	Lunghezza	Flag
106	Forced operation 1 bit	Output A	DPT 1.003	1 bit	CWTU

Se viene ricevuto il telegramma (valore 1), la tapparella si porta nella posizione parametrizzata e viene bloccata rispetto ai comandi di movimento. Dopo la disattivazione del comando forzato tramite l'oggetto (valore 0), la tapparella si porta nella posizione parametrizzata.

L'oggetto è:
0 = funzionamento abilitato
1 = forzatura attiva / funzionamento disabilitato

106	Forced operation 2 bit	Output A	DPT 2.002	2 bit	CWTU

Se viene ricevuto il telegramma con valore 2 o 3, la tapparella si porta in SU (2) o in GIÙ (3) e viene bloccata rispetto ai comandi di movimento. Dopo la disattivazione del comando forzato tramite l'oggetto (valore 0) o (valore 1), la tapparella si porta nella posizione parametrizzata.

L'oggetto è:
0 = funzionamento abilitato
1 = funzionamento abilitato
2 = forzatura attiva, movimento SU / funzionamento disabilitato
3 = forzatura attiva, movimento GIÙ / funzionamento disabilitato

107	Status height 0…255	Output A	DPT 5.001	1 byte	CRT

La posizione della tapparella dell'azionamento è disponibile come valore 0…255 corrispondente a %0…%100. Lo stato di altezza viene trasmesso o letto tramite questo oggetto.
L'oggetto di stato di altezza viene aggiornato solo quando la tapparella ha raggiunto una posizione di destinazione al termine del movimento.

L'oggetto è:
0 = posizione di fine corsa superiore %0
…
255 = posizione di fine corsa inferiore %100

108	Status slat 0…255	Output A	DPT 5.001	1 byte	CRT

La posizione delle lamelle dell'azionamento è disponibile come valore 0…255 corrispondente a %0…%100. Lo stato delle lamelle viene trasmesso o letto tramite questo oggetto.
L'oggetto di stato delle lamelle viene aggiornato solo quando la tapparella ha raggiunto una posizione di destinazione al termine del movimento.

NOTA: Questo oggetto è disponibile solo con il tipo veneziana.

L'oggetto è:
0 = lamelle aperte %0
…
255 = lamelle chiuse %100

109	Status upper end position	Output A	DPT 1.011	1 bit	CRT

Al raggiungimento della posizione di fine corsa superiore il dispositivo invia l'informazione.

L'oggetto è:
0 = la tapparella non è nella posizione di fine corsa superiore
1 = la tapparella è nella posizione di fine corsa superiore

110	Status lower end position	Output A	DPT 1.011	1 bit	CRT

Al raggiungimento della posizione di fine corsa inferiore il dispositivo invia l'informazione.

L'oggetto è:
0 = la tapparella non è nella posizione di fine corsa inferiore
1 = la tapparella è nella posizione di fine corsa inferiore

7. OGGETTI DI COMUNICAZIONE (continua)

■ 7.16 Descrizione degli oggetti valvola

N.	Nome oggetto		Tipo DTP	Lunghezza	Flag
95	Control valve HEATING	Control Input	DPT 5.001	1 byte	CW

Tramite questo oggetto viene inviato il valore di comando per il funzionamento in riscaldamento.

96	Control valve COOLING	Control Input	DPT 5.001	1 byte	CW

Tramite questo oggetto viene inviato il valore di comando per il funzionamento in raffrescamento.

97	Toggle Heating/Cooling	Control Input	DPT 1.100	1 bit	CW

Se il parametro HVAC System è impostato su un comando quattro tubi con commutazione oppure due comandi due tubi con commutazione, questo oggetto è abilitato.

Se il parametro Object value for HEATING the object è impostato su 1:
1 : HEATING
0 : COOLING

Se il parametro Object value for HEATING the object è impostato su 0:
1 : COOLING
0 : HEATING

98	Fault control value	Control Input	DPT 1.005	1 bit	CRT

Se il telegramma dell'ingresso di comando non arriva entro il periodo di monitoraggio, questo oggetto viene impostato su TRUE e inviato sul bus.
0 : nessun guasto
1 : guasto

99	Block	Valve HEATING Valve COOLING	DPT 1.003	1 bit	CW

Questo oggetto è utilizzato per bloccare il funzionamento della valvola. La valvola non risponde ad alcun valore dell'ingresso di comando.

100	Forced operation	Valve HEATING Valve COOLING	DPT 1.003	1 bit	CW

Questo oggetto è utilizzato per portare la valvola nello stato forzato desiderato. Tale stato può essere configurato tramite il parametro Value position on forced operation in % [0…100].
0 : fine del comando forzato
1: inizio del comando forzato

101	Trigger valve purge	Valve HEATING Valve COOLING	DPT 1.017	1 bit	CW

Questo oggetto è utilizzato per attivare lo spurgo della valvola.
0 : fine dello spurgo della valvola
1: inizio dello spurgo della valvola

102	Status valve purge	Valve HEATING Valve COOLING	DPT 1.003	1 bit	CRT

Lo stato dello spurgo della valvola è visibile tramite questo oggetto di comunicazione.

103	Status valve position	Valve HEATING Valve COOLING	DPT 1.001 DPT 1.005	1 bit 1 byte	CRT

Lo stato della posizione della valvola è visibile tramite questo oggetto di comunicazione.

Se l'oggetto è configurato a 1 bit:
0 : posizione della valvola pari a zero
1 : posizione della valvola diversa da zero

Se l'oggetto è configurato a 1 byte:
0…255 : la posizione della valvola è espressa in percentuale

7. OGGETTI DI COMUNICAZIONE (continua)

■ 7.17 Descrizione degli oggetti ventilatore

N.	Nome oggetto	Nome	Tipo DTP	Lunghezza	Flag
95	Fan speed switch	Fan	DPT 5.010	1 byte	CW

Questo oggetto è utilizzato per attivare la velocità del ventilatore tramite un oggetto a 1 byte. Alla ricezione dell'oggetto il modo automatico viene disattivato.

Hex	Velocità ventilatore
00	0 (Ventilatore OFF)
01	Velocità ventilatore 1
02	Velocità ventilatore 2
03	Velocità ventilatore 3
>03	ignora

96	Switch speed 1	Fan	DPT 1.001	1 bit	CW
97	Switch speed 2	Fan	DPT 1.001	1 bit	CW
98	Switch speed 3	Fan	DPT 1.001	1 bit	CW

Questo oggetto è utilizzato per ricevere un valore di comando per la velocità del ventilatore. Un telegramma OFF su uno dei tre
oggetti di comunicazione velocità ventilatore 1-3 spegne completamente il ventilatore. Alla ricezione dell'oggetto il modo automatico viene disattivato.

0 : ventilatore OFF
1 : ventilatore ON

99	Fan speed UP/DOWN	Fan	DPT 1.007	1 bit	CW

Questo oggetto è utilizzato per aumentare o diminuire di un passo la velocità del ventilatore tramite telegramma a 1 bit.
0 : velocità ventilatore GIÙ
1 : velocità ventilatore SU

100	Status fan ON/OFF	Fan	DPT 1.001	1 bit	CT

Lo stato del canale fan coil è visibile tramite questo oggetto di comunicazione.
0 : canale fan coil completamente inattivo (tutte le uscite OFF)
1 : almeno un'uscita del canale fan coil è attiva

101	Status fan speed	Fan	DPT 5.010	1 byte	CRT

Questo oggetto è utilizzato per visualizzare la velocità del ventilatore tramite un oggetto a 1 byte.

Hex	Velocità ventilatore
00	0 (Ventilatore OFF)
01	Velocità ventilatore 1
02	Velocità ventilatore 2
03	Velocità ventilatore 3

102	Status fan speed 1	Fan	DPT 1.001	1 bit	CRT
103	Status fan speed 2	Fan	DPT 1.001	1 bit	CRT
104	Status fan speed 3	Fan	DPT 1.001	1 bit	CRT

Visibile solo se l'oggetto di comunicazione "Status fan speed x" 1 bit è abilitato.
0 : velocità x disattivata
1 : velocità x attivata

105	Forced operation	Fan	DPT 1.003	1 bit	CW

Questo oggetto è utilizzato per impostare la posizione forzata desiderata del ventilatore indipendentemente dal valore di comando.
0 : nessun comando forzato
1 : comando forzato

106	Automatic ON/OFF	Fan	DPT 1.003	1 bit	CW

Questo oggetto è utilizzato per attivare il modo automatico. Il modo automatico viene disattivato se viene ricevuto un telegramma su un oggetto di comunicazione diretto.

Se il valore dell'oggetto "**automatic ON/OFF**" per il passaggio ad automatico è impostato su "**1**":
0 : funzionamento automatico OFF
1: funzionamento automatico ON

Se il valore dell'oggetto "**automatic ON/OFF**" per il passaggio ad automatico è impostato su "**0**":
0 : funzionamento automatico ON
1: funzionamento automatico OFF

107	Status automatic	Fan	DPT 1.003	1 bit	CW

L'oggetto indica lo stato del modo automatico.
0 : inattivo
1 : attivo